

一类生化反应的三分子模型的定性分析*

赵振海 孙丽华

(大连理工大学应用数学系)

摘 要

本文讨论生物化学中一类三分子反应的数学模型:

$$\begin{cases} dx/dt = ax^2 - x^2y - x + cy \equiv P(x, y) \\ dy/dt = -by + x^2y \equiv Q(x, y) \end{cases} \quad (*)$$

应用常微分方程定性分析的方法, 对系统(*)在第一象限内的奇点的类型和性质进行了研究, 并得到下列结果:

- (1) 当 $ac \geq \sqrt{b}$ 时, 系统(*)在第一象限内无极限环;
- (2) 当 $ac < \sqrt{b}$ 时, 证明了极限环的存在性。

一、奇 点 分 析

本文研究三分子生化反应的数学模型:

$$\begin{cases} dx/dt = ax^2 - k_1x^2y - k_3x + k_2y \\ dy/dt = by + k_1x^2y - k_2y - k_4y \end{cases} \quad (1)$$

其中 x 和 y 分别表示分子 A_1 和 A_2 的浓度。

记 $B = b - k_2 - k_4$, 则有

$$\begin{cases} dx/dt = ax^2 - k_1x^2y - k_3x + k_2y \\ dy/dt = By + k_1x^2y \end{cases} \quad (2)$$

当 $B > 0$ 时, 经无量纲化后, 系统(2)有两个奇点 $(0, 0)$, $(\frac{1}{a}, 0)$ 。

$(0, 0)$ 为鞍点; $(\frac{1}{a}, 0)$ 为不稳定的结点。

当 $B = 0$ 时, 系统(2)有两个奇点 $(0, 0)$, $(\frac{k_3}{a}, 0)$ 。

$(0, 0)$ 为临界点; $(\frac{k_3}{a}, 0)$ 为不稳定的结点。

本文重点研究 $B < 0$ 时的情况。当 $B < 0$ 时, 方程(2)经过适当交换后可化为:

$$\begin{cases} dx/dt = ax^2 - x^2y - x + cy \equiv P(x, y) \\ dy/dt = (-b + x^2)y \equiv Q(x, y) \end{cases} \quad (3)$$

* 1988年12月6日收到, 1990年7月11日收到修改稿。

其中 $a = a \sqrt{\frac{k_3}{k_1}} > 0$, $c = \frac{k_2}{k_3} > 0$, $b = -\frac{B}{k_3} > 0$. 根据系统 (3) 的实际意义, 只需考虑 $x \geq 0$, $y \geq 0$ 的区域. 记 $\bar{R} = \{(x, y) | x \geq 0, y \geq 0\}$.

系统 (3) 在 $\bar{R}$ 上可以有三个奇点 $R_1(0, 0)$, $R_2(\frac{1}{a}, 0)$, $R_3(x^*, y^*)$ 其中 $x^* = \sqrt{b}$, $y^* = \frac{\sqrt{b} - ab}{c - b}$. 以下我们分几种情况来分析这三个奇点的性质, 经简单的计算可知:

(a) $\sqrt{c} < \frac{1}{a}$ 的情况:

(i) 当 $\sqrt{b} < \sqrt{c} < \frac{1}{a}$ 时, $R_1(0, 0)$ 为稳定结点; $R_2(\frac{1}{a}, 0)$ 为不稳定结点; $R_3(x^*, y^*)$ 为鞍点.

(ii) 当 $\sqrt{c} < \frac{1}{a} < \sqrt{b}$ 时 $R_1(0, 0)$ 为稳定结点; $R_2(\frac{1}{a}, 0)$ 为鞍点; $R_3(x^*, y^*)$ 为焦点(或结点). 因为 $c - b < 0$ 所以当 $ac < \sqrt{b}$ 时 R_3 为不稳定, 当 $ac \geq \sqrt{b}$ 时 R_3 为稳定.

(b) $\sqrt{c} > \frac{1}{a}$ 的情况:

(i) 当 $\sqrt{b} < \frac{1}{a} < \sqrt{c}$ 时, $R_3(x^*, y^*)$ 为鞍点.

(ii) 当 $\frac{1}{a} < \sqrt{c} < \sqrt{b}$ 时, $R_3(x^*, y^*)$ 为焦点(或结点).

当 $ac < \sqrt{b}$ 时, $R_3(x^*, y^*)$ 为不稳定. 当 $ac \geq \sqrt{b}$ 时, $R_3(x^*, y^*)$ 为稳定.

二、极限环的存在性

当 $\frac{1}{a} < \sqrt{c} < \sqrt{b}$ 且 $ac < \sqrt{b}$ 时,

$R_3(x^*, y^*)$ 为不稳定的奇点, 其中 $x^* = \sqrt{b}$, $y^* = \frac{\sqrt{b} - ab}{c - b}$.

定理 当 $ac < \sqrt{b}$ 时, 系统 (3) 在第一象限内至少存在一个极限环.

证明 构造环域如图 1 所示.

AH段 在直线 $x = \sqrt{c}$ 上截取 AH段, 其中 A 点的坐标为 $(\sqrt{c}, 0)$, $H(\sqrt{c}, k - \sqrt{b})$, k 为常数.

$$\begin{aligned} dL_{AH}/dt &= dx/dt|_{x=\sqrt{c}} \\ &= a\sqrt{c}(\sqrt{c} - \frac{1}{a}) > 0. \end{aligned}$$

系统 (3) 的轨线经过 AH段时自外向内.

BD段 当 $x \geq \sqrt{b}$ 时, 由于在 $\dot{x} = 0$ 的等倾线下方有 $ax^2 - x^2y - x + cy > 0$, 故 $dy/dx = (x^2 - b)y / (ax^2 - x^2y - x + cy) > 0$.

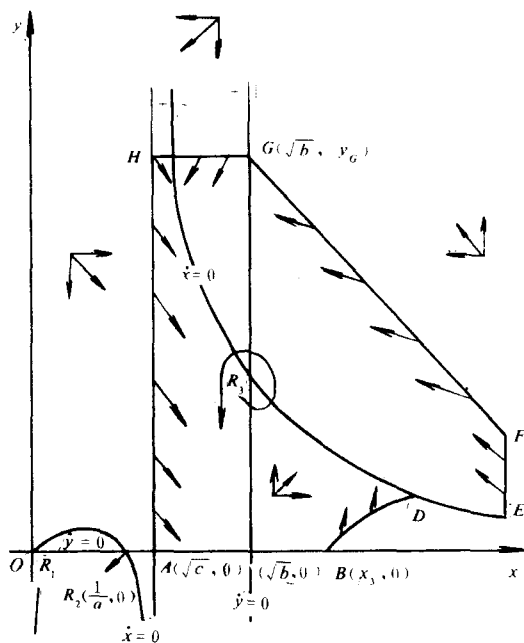


图 1

因为 $(x^2 - b)y/(ax^2 - x^2y - x + cy) > (x^2 - b)y/(ax^2 - x)$,

$$(x^2 - b)y/x(ax - 1) - y/ax(x - \sqrt{b}) = y/x[ax^3 - a\sqrt{b}x^2 - abx - ax + ab\sqrt{b} + 1]/[a(ax - 1)(x - \sqrt{b})],$$

令 $f(x) = ax^3 - a\sqrt{b}x^2 - abx - ax + ab\sqrt{b} + 1$, 求得 $f(x)$ 的极大点为 $x_1 = \frac{\sqrt{b}}{3}$ -

$\frac{2}{3}\sqrt{b + \frac{3}{4}} < 0$, 极小点 $x_2 = \frac{\sqrt{b}}{3} + \frac{2}{3}\sqrt{b + \frac{3}{4}} > \sqrt{b} > 0$. 又 $f(\sqrt{b}) = a(\frac{1}{a} - \sqrt{b}) < 0$, 故极小值 $f(x_2) < 0$. 而 $f(\sqrt{b} + 1) = 1 + a\sqrt{b} > 0$. 所以在 $[x_2, +\infty)$ 内单调增加函数 $y = f(x)$ 在 $[x_2, \sqrt{b} + 1]$ 内只有唯一点 x_3 使 $f(x_3) = 0$. 当 $x > x_3$ 时 $f(x) > 0$.

比较方程

$$\begin{cases} dy/dx = y/[ax(x - \sqrt{b})] \\ \lim_{x \rightarrow +\infty} y = 2y^* \quad (\text{其中 } y^* = \frac{\sqrt{b} - ab}{c - b}) \end{cases}$$

的轨线方程为:

$$y = 2y^* \left(\frac{x - \sqrt{b}}{x} \right)^{\frac{1}{a\sqrt{b}}} \quad (A)$$

显然函数 (A) 过点 $(\sqrt{b}, 0)$. 过点 $B(x_3, 0)$ (其中 x_3 使 $f(x_3) = 0$). 作曲线

$$y + y_3 = 2y^* \left(\frac{x - \sqrt{b}}{x} \right)^{\frac{1}{a\sqrt{b}}} \quad (B)$$

这里

$$y_3 = 2y^* \left(\frac{x_3 - \sqrt{b}}{x_3} \right)^{\frac{1}{a\sqrt{b}}}.$$

曲线 (B) 与 $\dot{x} = 0$ 等倾线交于点 $D(x_D, y_D)$. 在曲线弧 $\widehat{BD}$ 上, 比较系统 (3) 的轨线方向与曲线 (B) 的切线方向, 因为

$$\frac{(x^2 - b)y}{ax^2 - x^2y - x + cy} > \frac{(x^2 - b)y}{ax^2 - x} > \frac{y}{ax(x - \sqrt{b})} > 0. \quad \text{所以}$$

系统 (3) 的轨线经过曲线弧 $\widehat{BD}$ 时自外向内.

AB段 因为 $y = 0$ 为积分直线, 在其上取线段 AB, 其中 $A(\sqrt{c}, 0)$, $B(x_3, 0)$.

EF段 在 $\dot{x} = 0$ 的等倾线上取点 E, 其横坐标 $x_E = 2x_D - \sqrt{b}$. 过点 E 作直线 $x = x_E$.

$$\frac{dL_{EF}}{dt} = \frac{dx}{dt} \Big|_{x=x_E} = (y_E - y)(x_E^2 - c) < 0.$$

在 EF 段上系统 (3) 的轨线自外向内.

FG段 在直线 $x = \sqrt{b}$ 与 $x = x_E$ 间作直线 L_{FG} : $y + x = k$, 直线 L_{FG} 与直线 $x = \sqrt{b}$ 及 $x = x_E$ 分别交于 G 点及 F 点.

$$\frac{dL_{FG}}{dt} = \left(\frac{dx}{dt} + \frac{dy}{dt} \right) \Big|_{x+y=k} < ax_E(x_E - \frac{1}{a}) + (b - c)x_E - (b - c)k,$$

当 $k > \frac{ax_E(x_E - \frac{1}{a}) + (b - c)x_E}{b - c}$ 时, $\frac{dL_{FG}}{dt} < 0$.

系统 (3) 的轨线经过 FG 时自外向内.

GH段 $L_{GH} = y - y_G$, 其中 $y_G = k - \sqrt{b}$.

$$\frac{dL_{GH}}{dt} = \frac{dy}{dt} \Big|_{y=y_0} = y_0(x^2 - b) < 0.$$

在 GH 段上系统 (3) 的轨线自外向内.

DE 段 $\widehat{DE}$ 弧是 $\dot{x}=0$ 等倾线上的一段弧, 在 $\widehat{DE}$ 上系统 (3) 的轨线也是自外向内的.

系统 (3) 的轨线在闭曲线 $ABDEFGHA$ 上都具有自外向内的性质. 而点 $R_3(x^*, y^*)$ 为不稳定的焦点 (或结点). 所以在闭曲线 $ABDEFGHA$ 所围成的区域内, 系统 (3) 至少有一个极限环. ■

三、极限环的不存在性

当 $ac > \sqrt{b}$ 时, 系统 (3) 在第一象限内无极限环.

引理 设 $\Gamma(x(t), y(t))$ 是系统 (3) 的一个周期解, 其周期为 $T > 0$, 则有

$$a) \quad \oint_{\Gamma} x^2 dt = bT;$$

$$b) \quad a \oint_{\Gamma} x dt - \oint_{\Gamma} x y dt + c \oint_{\Gamma} \frac{y}{x} dt = T;$$

$$c) \quad \oint_{\Gamma} x y dt = b \oint_{\Gamma} \frac{y}{x} dt;$$

$$d) \quad \oint_{\Gamma} x dt = \sqrt{b} T.$$

证明 系统

$$\begin{cases} dx/dt = ax^2 - x^2y - x + cy \equiv P(x, y) \\ dy/dt = -by + x^2y \equiv Q(x, y) \end{cases} \quad (3)$$

设 $\frac{d\tau}{dt} = x$, 将 τ 仍记为 t , 则 (3) 变为

$$\begin{cases} dx/dt = ax - xy - 1 + c \frac{y}{x} \\ dy/dt = -b \frac{y}{x} + xy \end{cases} \quad (4)$$

系统 (3) 与 (4) 是等价的.

设 $\frac{d\tau_1}{dt} = x + \sqrt{b}$, 将 τ_1 仍记为 t 则 (3) 又变为

$$\begin{cases} dx/dt = (ax^2 - x^2y - x + cy)/(x + \sqrt{b}) \\ dy/dt = y(x - \sqrt{b}) \end{cases} \quad (5)$$

系统 (3) 与 (5) 也是等价的. 因此系统 (3) 与 (4)、(3) 与 (5) 的 $\oint_{\Gamma} \text{div}(P, Q) dt$ 也是

等价的. 因为 $-b + x^2 = \frac{1}{y} \frac{dy}{dt}$, 而右边的积分是 $\ln(y(t))$, 又因为 $y(t)$ 是周期函数, 周期为 T , 所以

$$\oint_{\Gamma} \left(\frac{1}{y} \frac{dy}{dt} \right) dt = 0, \text{ 于是有}$$

$$a) \quad \oint_{\Gamma} x^2 dt = bT; \quad (6)$$

由系统 (4) 得

$$b) \quad a \oint_{\Gamma} x dt - \oint_{\Gamma} x y dt + c \oint_{\Gamma} \frac{y}{x} dt = T \quad (7)$$

$$c) \oint_{\Gamma} xy dt = b \oint_{\Gamma} \frac{y}{x} dt \quad (8)$$

由系统(5)得

$$d) \oint_{\Gamma} x dt = \sqrt{b} T. \quad (9)$$

定理 系统(3)当 $ac \geq \sqrt{b}$ 时, 在第一象限内不存在极限环.

证明 将(8)、(9)式代入(7)式得

$$\oint_{\Gamma} xy dt = \frac{b - ab\sqrt{b}}{c - b} T$$

系统(3)的

$$\oint_{\Gamma} \operatorname{div}(p, Q) dt = \oint_{\Gamma} (2ax - 2xy - 1) dt + \oint_{\Gamma} (-b + x^2) dt = \frac{2ac\sqrt{b} - b - c}{c - b} T < 0.$$

即 $\oint_{\Gamma} \operatorname{div}(p, Q) dt < 0$.

这就说明, 如果存在闭轨线, 则该闭轨线是稳定的, 而当 $ac \geq \sqrt{b}$ 时, $R_3(x^*, y^*)$ 也是稳定的, 得出矛盾. 故在第一象限内无限限环.

本文是在陈兰荪教授热心指导下完成的, 在此致以深深的谢意.

参 考 文 献

- [1] 陈兰荪, 生物动力学系统讲义.
- [2] 张芷芬、丁同仁等, 微分方程定性理论, 科学出版社, 1985.
- [3] 张锦炎, 常微分方程几何理论与分支问题, 北京大学出版社, 1981.

Qualitative Analysis of a Class of Fri-Molecule Models of Bio-Chemical Reaction

Zhao Zhenhai Sun Lihua

(Dept. of Applied Mathematics, DUT)

Abstract

In this paper We Consider the a nonlinear biochemical system

$$\begin{cases} dx/dt = ax^2 - x^2y - x + cy \equiv P(x, y) \\ dy/dt = -by + x^2y \equiv Q(x, y) \end{cases} \quad (x \geq 0, y \geq 0) \quad (*)$$

The following results are Proved;

- (i) When $ac \geq \sqrt{b}$, there exists no limit cycle of the system(*);
- (ii) When $ac < \sqrt{b}$, there exists a limit cycle of the system(*).

Key Words: limit cycle; singular point; bio-chemical reaction.