

一般赋范空间上连续函数的 Korovkin 型定理*

朱文革

(复旦大学数学研究所,上海 200433)

摘要 本文引入一种连续模的新的控制泛函,利用直接方法(避免使用 K -泛函)得到了一般赋范空间上连续函数的 Korovkin 型定理,得到的结果与 H. Gonska 用 K -泛函得到的结果相比各有优点.

关键词 极小凹控制 (least concave majorant), 极小右控制 (least right majorant), Korovkin 型定理.

§ 1 引言

本文考虑 $C(X)$ 上的有界线性算子,特别的是正有界线性算子的 Korovkin 型定理. 这里 $C(X)=C((x,d))$ 表示定义在紧测度空间 (x,d) 上的实值连续函数全体, 定义其上的范数为 $\|f\|=\|f\|_{\infty}=\max\{|f(x)|:x\in X\}$, 我们还假设 X 的直径 $d(X)>0$.

对一般正线性有界算子的 Korovkin 型定理, R. Mamedov 考虑了 $X=[a,b]$ 并配有欧氏度量的情况^[Ma] 对空间 (x,d) 是凸的情况(凸的意义见 [Me]), D. Newan 和 M. Shapiro^[NS] 证明了类似的结论, 对具有凸形变系数 $\rho<\infty$ 时, M. Pozo 推广了 [NS] 中的结果 [Po], 以后 H. Gonska 利用连续模的极小凸控制又给出了下述一般紧测度空间上的推广 [Go1][Go2].

定理 A 令 A 具有形式 $A(f,y)=\psi_A(y)f(g_A(y))$, 又设 L 为一有界线性算子, A, L 都表示 $C(X)$ 到 $B(Y)$ 的有界线性算子, ψ_A 为 Y 上的有界函数, g_A 为 Y 到 X 的映照, 当 $f\in C(X)$, $y\in Y$ 及 $\varepsilon>0$ 时, 则有

$$\begin{aligned} |(L-A)(f,y)| &\leq \max\left\{\frac{1}{2}\left[\|L\|+\|L(1_x)\|_Y\right], \right. \\ &\quad \left.\varepsilon^{-1}[d(x)(\|\varepsilon_y \circ L\| - L(1_x, y)) + |L(d(g_A(y)), y)|] \tilde{\omega}(f, \varepsilon) \right. \\ &\quad \left. + |(L-A)(1_x, y)| |f(g_A(y))| \right\}, \end{aligned}$$

这里 1_x 表示函数 $X \ni x \mapsto 1 \in R$, ε_y 表示算子 $C(Y) \ni f \mapsto f(y) \in R$, $\tilde{\omega}(f, \varepsilon)$ 表示 $\omega(f, \varepsilon)$ 的极小凹控制, 也即,

$$\tilde{\omega}(f, \varepsilon) = \begin{cases} \sup_{\substack{0 \leq x \leq y \leq d(x) \\ x \neq y}} \frac{(\varepsilon - x)\omega(f, y) + (y - \varepsilon)\omega(f, x)}{y - x}, & \text{当 } 0 \leq \varepsilon \leq d(X) \text{ 时,} \\ \omega(f, d(X)), & \text{当 } \varepsilon > d(X) \text{ 时,} \end{cases}$$

* 1991年9月21日收到, 1993年6月19日收到修改稿.

Gonska 的证明利用了某类 K 泛函, 因此是非直接的, 本文引入了一种连续模的新的控制, 改进了 Pozo 的直接方法从而得到了一般紧测度空间上的 Korovkin 型定理, 我们的结论和定理 A 相比各有优劣.

§ 2 一些定义和性质

本节我们引入连续模的一种新的控制泛函, 并讨论其性质.

定义 2.1 所谓连续模 $\omega(f, \varepsilon)$ 的右控制 $\hat{\omega}(f, \varepsilon)$ 定义为:

$$\hat{\omega}(f, \varepsilon) = \begin{cases} \sup_{y < x} \frac{\varepsilon \omega(f, y)}{y}, & \text{当 } 0 \leq \varepsilon \leq d(X) \text{ 时,} \\ \omega(f, d(X)), & \text{当 } \varepsilon > d(X) \text{ 时.} \end{cases}$$

由 $\hat{\omega}(f, \varepsilon)$ 的定义易知 $\omega(f, \varepsilon) \leq \hat{\omega}(f, \varepsilon)$, 反过来 $\hat{\omega}(f, \varepsilon)$ 一般不能用 $\omega(f, \varepsilon)$ 控制, 也即不存在 $c > 0$, 使得 $\hat{\omega}(f, \varepsilon) \leq c\omega(f, \varepsilon)$ 对 $\forall f \in C(X)$ 成立. 我们有下面的反例.

例 2.2 令 $X = [0, 0.25] \cup [0.75, 1]$, $d(x, y) = |x - y|$, 则函数 $f(x) = \begin{cases} 1 & \text{当 } 0 \leq x \leq 0.25 \\ 2 & \text{当 } 0.75 \leq x \leq 1 \end{cases}$ 在 X 上连续, 其连续模及右控制为 $\omega(f, \varepsilon) = \begin{cases} 0 & \text{当 } 0 \leq \varepsilon < 0.5 \\ 1 & \text{当 } 0.5 \leq \varepsilon < 1 \end{cases}$, $\hat{\omega}(f, \varepsilon) = \min(2\varepsilon, 1)$. 故 $\hat{\omega}(f, \varepsilon) \leq c\omega(f, \varepsilon)$, 对 $\forall c > 0, \varepsilon \geq 0$ 都不成立.

虽然有上述反例, 但在下述引理条件下, 则能得到反向的控制.

引理 2.3 设 (X, d) 为紧度量空间, 且对 $\forall \xi, \varepsilon > 0$, 及 $f \in C(X)$ 都存在固定 $\eta > 0$ 使得 $\omega(f, \xi\varepsilon) \leq (1 + \eta\xi)\omega(f, \varepsilon)$ 成立, 则对 $f \in C(X)$ 有:

- (1) $\omega(f, \xi\varepsilon) \leq \hat{\omega}(f, \xi\varepsilon) \leq (1 + \eta\xi)\omega(f, \varepsilon)$, 特别的当 $\xi = 1$ 时有
- (2) $\omega(f, \varepsilon) \leq \hat{\omega}(f, \varepsilon) \leq (1 + \eta)\omega(f, \varepsilon)$, 更特别当 $\eta = 1$ 时, 则有
- (3) $\omega(f, \varepsilon) \leq \hat{\omega}(f, \varepsilon) \leq 2\omega(f, \varepsilon)$.

证明 当 ξ 或 ε 等于 0 时(1)式显然成立, 当 $\xi, \varepsilon > 0$ 时, 如 $\xi\varepsilon \leq d(X)$, 由定义:

$$\hat{\omega}(f, \xi\varepsilon) = \sup_{\xi\varepsilon \leq y \leq f(x)} \frac{\xi\varepsilon \omega(f, y)}{y} \leq \sup_{\xi\varepsilon \leq y \leq f(x)} \frac{\xi\varepsilon}{y} (1 + \eta \frac{y}{\varepsilon}) \omega(f, \varepsilon) \leq (1 + \eta\xi)\omega(f, \varepsilon)$$

如 $\xi\varepsilon > d(X)$, 则有 $\hat{\omega}(f, \xi\varepsilon) = \omega(f, d(X)) \leq (1 + \eta \frac{d(X)}{\varepsilon}) \omega(f, \varepsilon) \leq (1 + \eta\xi)\omega(f, \varepsilon)$ \square

满足引理 2.3 条件的紧度量空间是很多的, 例如, 有 Menger 引入的紧凸空间, 此时 $\eta = 1$; 又如 Pozo 引入的具凸形变系数 $\rho > 0$ 的紧度量空间, 此时 $\eta = \rho$. 下面我们比较 $\hat{\omega}(f, \varepsilon)$ 和 $\tilde{\omega}(f, \varepsilon)$, 由定义显然有 $\hat{\omega}(f, \varepsilon) \leq \tilde{\omega}(f, \varepsilon)$, 下面的例子对两者从定量上作一些比较.

例 2.4 令 $X = [0, 2]$, $d(x, y) = |x - y|$, $f(x) = \begin{cases} \sqrt{x} & x \in [0, 1] \\ x & x \in [1, 2] \end{cases}$ 时, 此时 $\omega(f, \varepsilon) = \begin{cases} \sqrt{\varepsilon} & \varepsilon \in [0, 1] \\ \varepsilon & \varepsilon \in [1, 2] \end{cases}$, $\hat{\omega}(f, \varepsilon) \omega(f, \varepsilon), \tilde{\omega}(f, \varepsilon)$ 的计算比较复杂, 这里只对一些具体数 $\hat{\omega}(f, 1)$ 和 $\tilde{\omega}(f, 1)$, $\hat{\omega}(f, \frac{1}{2})$ 和 $\tilde{\omega}(f, \frac{1}{2})$, $\hat{\omega}(f, \frac{3}{2})$ 与 $\tilde{\omega}(f, \frac{3}{2})$ 作一些比较. 实际上, 此时有

$$\tilde{\omega}(f, 1) = \frac{\sqrt{2} + 3}{3}, \quad \hat{\omega}(f, 1) = 1;$$

$$\tilde{\omega}(f, \frac{1}{2}) = \frac{5}{7}, \quad \hat{\omega}(f, \frac{1}{2}) = \frac{\sqrt{2}}{2};$$

$$\tilde{\omega}(f, \frac{3}{2}) \geq \frac{\sqrt{2} + 8}{6}, \quad \hat{\omega}(f, \frac{3}{2}) = \frac{\sqrt{6}}{2}.$$

一般来说 $\hat{\omega}(f, \varepsilon)$ 确实比 $\tilde{\omega}(f, \varepsilon)$ 更精细地控制 $\omega(f, \varepsilon)$.

主要结果及证明

定理 3.1 设 (X, d) 为一紧度量空间, A 具有形式 $A(f, y) = \psi_A(y)f(g_A(y))L$ 为有界线性算子, A 与 L 都是 $C(X)$ 到 $B(Y)$ 的有界线性算子, 如 $y \in Y$ 且 $L(1_X, y) \neq 0$. 时则对 $f \in C(X)$ 及 $\varepsilon > 0$ 有:

$$\begin{aligned} |(L - A)(f, y)| &\leq \| \varepsilon_y \circ L \| (1 - \frac{(1_X, y)}{\| \varepsilon_y \circ L \|}) \max(1, \varepsilon^{-1}d(X)) \\ &\quad + \frac{(|L(1_X, y)|}{\| \varepsilon_y \circ L \|} L(\max(1, \varepsilon^{-1}d(\cdot, g_A(y))), y)) \hat{\omega}(f, \varepsilon) \\ &\quad + |(L - A)(1_X, y)| |f(g_A(y))|. \end{aligned}$$

证明 当 $f \in C(X)$ 时, 则对 $\forall t \in X$ 有 $|f(t) - f(g_A(y))| \leq \max\{1, \frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon}\} \hat{\omega}(f, \varepsilon)$, 这里函数 $\max\{1, \frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon}\} = 1 + \max\{0, \frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon} - 1\} = 1 + \frac{1}{2}(\frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon} - 1 + |\frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon} - 1|)$. 故 $\max\{1, \frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon}\}$ 是 X 上的连续函数.

对固定的 $y \in Y$, 当 $t \in X$ 时定义:

$$\begin{aligned} h_1(t) &:= f(g_A(y)) - \max(1, \frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon}) \hat{\omega}(f, \varepsilon), \\ h_2(t) &:= f(g_A(y)) + \max(1, \frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon}) \hat{\omega}(f, \varepsilon). \end{aligned}$$

对连续函数 $h_i, i=1, 2$, 显然有 $h_i(t) \leq f(t) \leq h_2(t)$ 且有 $|f(t) - h_i(t)| = f(t) - h_1(t) = f(t) - f(g_A(y)) + \max((1, \frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon}) \hat{\omega}(f, \varepsilon)) \leq |f(t) - f(g_A(y))| + \max((1, \frac{d(t, g_A(y))}{\varepsilon}) \hat{\omega}(f, \varepsilon)) \leq 2 \max(1, \frac{d}{\varepsilon}) \hat{\omega}(f, \varepsilon)$,

这里令 $\hat{\omega}(\varepsilon) = \hat{\omega}(f, \varepsilon), d = d(t, g_A(y))$ 下文同此. 同理有 $|h_2(t) - f(t)| \leq 2 \max(1, \frac{d}{\varepsilon}) \hat{\omega}(f, \varepsilon)$. 因此 $\max\{\|f - h_i\|, i=1, 2\} \leq 2 \max(1, \frac{d(X)}{\varepsilon}) \hat{\omega}(f, \varepsilon)$. 这里 $d(X)$ 表示 X 的直径.

由假设 $L(1_X, y) \neq 0$, (也即 $\| \varepsilon_y \circ L \| \neq 0$) 故可引入下述泛函 $T, T(f) := T_{\varepsilon_y}(f) = \frac{|L(1_X, y)|}{L(1_X, y) \| \varepsilon_y \circ L \|} L(f, y)$, 对固定 $y, T(f)$ 是 $C(X)$ 上的连续线性泛函, 由 Riesz 表示定理, $T(f, y) = \int_X f d\mu$, 并且 $\mu = \mu^+ - \mu^-$, 其中 μ^+, μ^- 都是正测度. 故 $T(f, y) = \int_X f d\mu^+ - \int_X f d\mu^-$, 因此对 $\forall f \in C(X)$ 有 $T(f, y) := \int_X f d\mu^- = \int_X f d\mu^+ \geq 0$, 我们估计 $\int_X f d\mu^-$ 如下

$$\int_X f d\mu^- \leq \int_X 1_X d\mu^- \|f\|_{\infty} = \|f\|_{\infty} \int_X 1_X d(\sup(-\mu, 0))$$

- 571 -

$$\begin{aligned}
&= \|f\|_x \int_X 1_X d(\frac{1}{2}(-\mu + |\mu|)) = \|f\|_x \frac{1}{2} (\int_X 1_X d(-\mu) + \int_X 1_X d|\mu|) \\
&= \|f\|_x \frac{1}{2} (T(1_X, y) + \|\mu\|).
\end{aligned}$$

这里

$$\begin{aligned}
\|\mu\| &= \sup\{\left|\int_X f d\mu\right| : f \in C(X), \|f\|_x \leq 1\} = \sup\{|T(f, y)| : f \in C(X), \|f\|_x \leq 1\} \\
&= \|\varepsilon_y \circ T\|.
\end{aligned}$$

因此有 $0 \leq T(f, y) + \int_X f d\mu \leq T(f, y) + \|f\|_x \frac{1}{2} (-T(1_X, y) + \|\varepsilon_y \circ T\|)$, 即 $T(f, y) \geq -\|f\|_x \frac{1}{2} (-T(1_X, y) + \|\varepsilon_y \circ T\|)$. 故由 $T(f, y) \geq -\|f\|_x \frac{1}{2} (-T(1_X, y) + \|\varepsilon_y \circ T\|)$,

得 $T(f) + \|f\|_x \frac{1}{2} (1 - M) \geq 0$, 这里 $M := \frac{|l(1_X, y)|}{\|\varepsilon_y \circ L\|} \leq 1$.

将上述不等式用于 $f - h_1, h_2 - f$ 即得

$$T(f - h_1) + \|f - h_1\| \frac{1}{2} (1 - M) \geq 0 \text{ 及 } T(h_2 - f) + \|h_2 - f\| \frac{1}{2} (1 - M) \geq 0,$$

故有 $T(f) - f(g_A(y))T(1_X) \geq -\|f - h_1\| \frac{1}{2} (1 - M) - T(\max(1, \frac{d}{\varepsilon}))\hat{\omega}(\varepsilon) \geq -\max(\|f - h_i\|, i = 1, 2) \frac{1}{2} (1 - M) - T(\max(1, \frac{d}{\varepsilon}))\hat{\omega}(\varepsilon)$, 同理有

$$T(f) - f(g_A(y))T(1_X) \leq \max(\|f - h_i\|, i = 1, 2) \frac{1}{2} (1 - M) + T(\max(1, \frac{d}{\varepsilon}))\hat{\omega}(\varepsilon),$$

故有 $|T(f) - f(g_A(y))T(1_X)| \leq (1 - M)\max(1, \frac{d(X)}{\varepsilon})\hat{\omega}(\varepsilon) + T(\max(1, \frac{d}{\varepsilon}))\hat{\omega}(f, \varepsilon)$.

由 T 的定义得

$$|(L - A)(f, y)| \leq |L(f, y) - L(1_X, y)f(g_A(y))| + |(L - A)(1_X, y)||f(g_A(y))|$$

且有

$$\begin{aligned}
|L(f, y) - L(1_X, y)f(g_A(y))| &= \|\varepsilon_y \circ L\| |T(f) - f(g_A(y))T(1_X)| \\
&\leq \|\varepsilon_y \circ L\| [(1 - M)\max(1, \varepsilon^{-1}d(X)) + \frac{|L(1_X, y)|}{\|L(1_X, y)\| \|\varepsilon_y \circ L\|} L(\max(1, \frac{d}{\varepsilon}))]\hat{\omega}(\varepsilon) \\
&= ((\|\varepsilon_y \circ L\| - |l(1_X, y)|)\max(1, \varepsilon^{-1}d(X)) + \frac{|L(1_X, y)|}{\|L(1_X, y)\|} L(\max(1, \frac{d}{\varepsilon}), y))\hat{\omega}(\varepsilon)
\end{aligned}$$

由上式易得定理 □

我们有下述推论:

推论 3.2 (1) 由定理 3.1 中的条件, 可得

$$\begin{aligned}
|(L - A)(f, y)| &\leq (\|\varepsilon_y \circ L\| - |L(1_X, y)|)\max(1, \varepsilon^{-1}d(X)) \\
&\quad + |L(\max(1, \varepsilon^{-1}d(\cdot, g_A(y))), y)|\hat{\omega}(f, \varepsilon) + |(L - A)(1_X, y)||f(g_A(y))|.
\end{aligned}$$

(2) 当 L 为正有界线性算子时, 则有 $\|\varepsilon_y \circ L\| = |L(1_X, y)|$, 上式变为 $|(L - A)(f, y)| \leq L(\max(1, \varepsilon^{-1}d(\cdot, g_A(y))), y)\hat{\omega}(f, \varepsilon) + |(L - A)(1_X, y)||f(g_A(y))|$.

推论 3.3 当 (x, d) 为紧度量空间满足对 $\forall \xi, \varepsilon > 0, f \in C(X)$ 有 $\omega(f, \xi\varepsilon) \leq (1 + \eta\xi)\omega(f, \varepsilon)$.

其中 $\eta > 0$ 为固定常数, 且定理 3.1 中条件满足则有

$$\begin{aligned}
|(L - A)(f, y)| &\leq |(L - A)(1_X, y)||f(g_A(y))| + ((\|\varepsilon_y \circ L\| - |L(1_X, y)|) \\
&\quad \cdot \max(1, h^{-1}d(X)) + L(\max(1, d(\cdot, g_A(y))h^{-1}), y))(1 + \eta h\varepsilon^{-1})\omega(f, \varepsilon).
\end{aligned}$$

证明 由推论 3.2 中(1)及引理 2.3, 由此得 $\hat{\omega}(f, h) = \hat{\omega}(f, h\epsilon^{-1}) \leq (1 + \eta h\epsilon^{-1}) \omega_\epsilon$, 立即得证.

注 1 对正有界线性算子, 不用定理 3.1, 推论 3.2 也容易得到, 实际上我们有

$$|(L - A)(f, y)| \leq |L(f, y) - (1_x, y)f(g_A(y))| + |(L - A)(1_x, y)| |f(g_A(y))|.$$

只要估计右式中第一项, 由 $|f(t) - f(g_A(y))| \leq \max(1, \frac{d}{\epsilon}) \hat{\omega}(\epsilon)$. 由 L 正性故 $|L(f, y) - L(1_x, y) \cdot f(g_A(y))| \leq \max(1, \frac{d}{\epsilon}) \hat{\omega}(\epsilon)$ 即得.

注 2 定理 3.1 及推论也可用在 Bernstein 和 Hermite-Fejer 等算子上得到其逼近定理.

注 3 我们比较定理 3.1 及定理 A, 说明它们各有优劣. 也即不能互相推出. 我们令 $X = Y, f = 1, A = Id, L(1_x, x) = 1$ 对某个 $x \in X$ 成立, 由定理 A 得

$$|L(f, x) - f(x)| \leq \max(1, \epsilon^{-1} L(d(\cdot, x), x) \tilde{\omega}(f, \epsilon)).$$

由推论 3.2 得 $|L(f, x) - f(x)| \leq L(\max(1, \epsilon^{-1} d(\cdot, x)), x) \tilde{\omega}(f, \epsilon)$, 如果 $f \in C(X)$ 使得 $\hat{\omega}(f, \epsilon) = \tilde{\omega}(f, \epsilon)$, 则第一个估计较精确, 如果 $f \in C(X)$ 使得 $\hat{\omega}(f, \epsilon) = \frac{1}{2} \tilde{\omega}(f, \epsilon)$. 则第二个估计较精确.

参 考 文 献

- [1] H. Gonska, *On approximation in spaces of continuous function*, Bull. Austral. Math. Soc. 28, 1983, 411—432.
- [2] H. Gonska, *Quantitative korovkin type theorems on simultaneous approximation*, Math Z, 186, 1984, 419—433.
- [3] K. Mamedov, *On the order of approximation of functions by linear positive operators*, Dokl Akad Nauk USSR 128, 1959, 674—676.
- [4] K. Menger, Math. Ann 100, 75—163, FdM 1928, 622.
- [5] D. Newman-H. Shapiro, *Jackson's theorem in higher dimension in on Approximation Theory*, 1963, 208—219.
- [6] M. Pozo, *Déformation de la convexité et théorèmes du type*.

The Korovkin-type Theorem on the Compact Metric Spaces

Zhu Wenge

(Institute of Math., Fudan University)

Abstract

In this paper we define a new majorant of the modulus of continuity and get a Korovkin-type theorem on the compact metric space by direct technique. We also compare our result with the theorem of H. Gmska which was originally proved via K -functional.

Keywords least concave majorant, least right majorant, Korovkin-type theorem.