

关于Jain的隐式迭代法的注*

韩波 张刚亮

(哈尔滨工业大学数学系, 哈尔滨 150006)

摘要 本文利用嵌入法思想构造了一类求解非线性方程组的隐式迭代法, 分析了方法的收敛阶, 给出了具体的计算格式, 最后的计算结果表明了方法的有效性.

关键词 非线性方程组, 隐式迭代法, 嵌入法.

分类号 AMS(1991) 65H10/CCL O241.7

一 引言

M. K. Jain 在[1]中针对非线性方程求根问题给出了一个隐式5阶迭代法. 之后, 又对于非线性方程组求解问题提出了3阶隐式Newton法^[2]. 针对一些敏感问题所进行的数值计算结果表明, 隐式迭代法的收敛范围要明显比Newton型迭代法大, 稳定性又不弱于Boggs的A-稳定方法^[3], 但计算量要明显小于后者. 所以, 隐式方法是可靠性和效率都很高的方法. 但在Jain的文章里, 一是方法的构造过程十分复杂, 难以形成一类方法, 二是没能从理论上说明方法的收敛阶. 鉴于此, 本文利用嵌入法思想给出了一类隐式迭代法, 这类方法包含了Jain所给出的方法. 文中还给出了算法收敛阶的有关结论. 最后结合几个敏感问题从数值计算角度对方法进行了验证, 计算结果表明了方法的有效性.

二 隐式迭代法

考虑非线性方程组

$$F(x) = 0, \quad (1)$$

其中 $F: D \subset R^n \rightarrow R^n$ 是充分光滑的向量函数, D 为有界闭凸集. 设已求出(1)的孤立解 x^* 的第 k 个近似值 x^k , 考虑Newton同伦方程

$$H(x, t) = F(x) - (1-t)F(x^k) = 0. \quad (2)$$

在一定条件下, 当 x^k 充分接近 x^* 时, (2)的解 $x = x(t)$, $t \in [0, 1]$ 存在, 且满足Cauchy问题

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -F'(x)^{-1}F(x^k), \\ x(0) = x^k, \end{cases} \quad (3)$$

* 1992年10月25日收到. 94年4月6日收到修改稿.

且 $x(1) = x^*$. 从 x^k 出发, 以 1 为步长, 应用 R 级隐式 Runge-Kutta 法来求解 (3), 则可得到 x^* 的下一近似值, 记为 x^{k+1} :

$$\begin{cases} x^{k+1} = x^k + \sum_{i=1}^R b_i K_i \\ K_i = -F'(x^k + \sum_{j=1}^R a_{ij} K_j)^{-1} F(x^k), \quad i = 1, \dots, R. \end{cases} \quad (4)$$

对 $k=0, 1, \dots$ 重复上述过程, 则 (4) 形式了一类隐式迭代法. 做为特例, 由 1 级 2 阶、2 级 4 阶、3 级 6 阶隐式 R-K 法, 可导出下列相应的方程组求解的迭代法:

$$\begin{cases} x^{k+1} = x^k + K_1, \\ K_1 = -F'(x^k + \frac{1}{2}K_1)^{-1} F(x^k), \quad k = 0, 1, \dots, \end{cases} \quad (5)$$

$$\begin{cases} x^{k+1} = x^k + \frac{1}{2}K_1 + \frac{1}{2}K_2, \\ K_1 = -F'(x^k + \frac{1}{4}K_1 + \frac{3-2\sqrt{3}}{12}K_2)^{-1} F(x^k), \\ K_2 = -F'(x^k + \frac{1}{4}K_2 + \frac{3+2\sqrt{3}}{12}K_1)^{-1} F(x^k), \quad k = 0, 1, \dots, \end{cases} \quad (6)$$

及

$$\begin{cases} x^{k+1} = x^k + \frac{5}{18}K_1 + \frac{4}{9}K_2 + \frac{5}{18}K_3, \\ K_1 = -F'(x^k + \frac{5}{36}K_1 + \frac{10-3\sqrt{15}}{45}K_2 + \frac{25-6\sqrt{15}}{180}K_3)^{-1} F(x^k), \\ K_2 = -F'(x^k + \frac{10+3\sqrt{15}}{72}K_1 + \frac{2}{9}K_2 + \frac{10-3\sqrt{15}}{70}K_3)^{-1} F(x^k), \\ K_3 = -F'(x^k + \frac{25+6\sqrt{15}}{180}K_1 + \frac{10+3\sqrt{15}}{45}K_2 + \frac{5}{36}K_3)^{-1} F(x^k), \end{cases} \quad (7)$$

其中 (5) 就是 [2] 中所给的隐式 Newton 法, (6) 就是 [1] 中所给的隐式 5 阶法.

下面考虑 (4) 的收敛阶. 假设导出 (4) 的 R-K 方法在相容性 [4] 的意义下是 p 阶的.

令 $e = F(x^k) / \|F'(x^k)\|$, $s = \|F'(x^k)\|$. 考虑 $g(t) = x(t/s)$, 则

$$\begin{cases} g'(t) = x'(t/s) \frac{1}{s} = -F'(g)^{-1} e, \\ g(0) = x^k. \end{cases}$$

应用 p 阶 R-K 方法于 (4), 有

$$\|g(h) - (g(0) + h \sum_{i=1}^R b_i K_i)\| \leq \Gamma h^{p+1},$$

其中 Γ 是和步长 h 无关的常数. 容易验证, 当 $h=s$ 时, $g(0) + s \sum_{i=1}^R b_i K_i = x^{k+1}$. 因此有

$$\begin{aligned} \|x^* - x^{k+1}\| &= \|g(s) - x^{k+1}\| \leq \Gamma s^{p+1} \\ &\leq \Gamma \|F(x^*) - F(x^k)\|^{p+1} \leq \Gamma M \|x^* - x^k\|^{p+1}. \end{aligned}$$

这里 $M = \sup_{x^* \in D} \sup_{0 \leq t \leq 1} \|F'(x^* + t(x^k - x^*))\| < +\infty$. 于是我们有

结论 如果导出迭代法(4)的 R-K 方法在相容性的意义下是 p 阶的, 则相应的迭代法是 $p+1$ 阶的.

做为直接的推论, (5), (6), (7) 分别为 3, 5, 7 阶的迭代法.

三 算法的实现

应用隐式迭代法时, 每一步要解由 $K_i (i=1, \dots, R)$ 所形成的非线性方程组. 可以采用简单迭代法(见[1],[2]). 这里, 使用效率较高的 Chipman 的等效代换法^[5]:

$$L^{(q)} = ((A \otimes I)^{-1} - \text{diag}(B_k))^{-1} \begin{bmatrix} -F'(x^k + L_1^{(q-1)})^{-1}F(x^k) - B_1 L_1^{(q-1)} \\ \vdots \\ -F'(x^k + L_R^{(q-1)})^{-1}F(x^k) - B_R L_R^{(q-1)} \end{bmatrix}, \quad (8)$$

$$q = 1, 2, \dots, M,$$

$$\bar{K}_i = (A \otimes I)^{-1} L^{(M)}, \quad i = 1, 2, \dots, R, \quad (9)$$

$$x^{k+1} = x^k + \sum_{i=1}^R b_i \bar{K}_i, \quad k = 0, 1, \dots, \quad (10)$$

其中 M 为整数, 或者事先给定, 或者由 $\|L^{(q)} - L^{(q-1)}\| < \varepsilon$ 来决定, 其中 ε 为给定的小数. $L^{(q)} = (L_1^{(q)}, \dots, L_R^{(q)})^T$, 取 $L^{(0)} = 0$. $B_k \in L(R^*)$ 可以取为函数 $-F'(x)^{-1}F(x^k)$ 在 x^k 的 Jacobi 矩阵, 这里用有限差商矩阵来近似它.

$$\text{diag}(B_k) = \begin{bmatrix} B_k & & & \\ & B_k & & \\ & & \ddots & \\ & & & B_k \end{bmatrix}_{n \times R},$$

$A = (a_{ij})_{R \times R}$, I 为 $n \times n$ 单位阵, $A \otimes I$ 为 A 和 I 的 Kroecker 积.

算法的效率依赖于 M 和具体要求解的问题.

四 应用实例

采用的算法是由隐式 Newton 法(5)做为基本迭代所形成的算法(8)–(10). 终止迭代的准则为 $\|x^{k+1} - x^k\| \leq 10^{-10}$.

例 1 考虑方程组[3]

$$F(x) = \begin{bmatrix} x_1^2 - x_2 + 1 \\ x_1 - \cos(\frac{\pi x_2}{2}) \end{bmatrix} = 0, \quad (11)$$

初值 $x^0 = (1, 0)$, 解 $x^* = (0, 1)$. Newton 迭代法不收敛于该解, 而收敛于 $(-1, 2)$. 阻尼 Newton 法需要 321 次函数值计算, 107 次迭代法才收敛于 x^* . 而[3]中最成功的 A-稳定方法

PE_BCE_B 需要 17 次迭代, 36 次函数计算. 本文算法仅需 5 次迭代, 10 次函数计算. 这里取 $M=2$. 迭代结果见表 1

表 1

k	x_1^k	x_2^k
1	2.153312E-2	5.187562E-1
2	-2.851191E-2	1.006743E+0
3	-6.546050E-5	1.000042E+0
4	4.911271E-8	1.000000E+0
5	7.549789E-8	1.000000E+0

例 2 考虑方程组

$$F(x) = \begin{bmatrix} \frac{1}{2}[\sin(x_1 x_2) - \frac{x_2}{2\pi} - x_1] \\ (1 - \frac{1}{4\pi})(e^{2x_1} - e) + \frac{ex_2}{\pi} - 2ex_1 \end{bmatrix} = 0, \quad (12)$$

初值 $x^0 = (0.4, 3)$, 所求解在 $(0.30, 2.8)$ 附近. Newton 法收敛于 $(-0.26, 0.26)$. PE_BCE_BC^[3] 需要 46 次函数计算才收敛于此解. 而我们的算法仅需 13 次函数计算, 总的迭代次数为 7. 其中当 $k=0, 1, \dots, 5$ 时, 取 $M=2$; 当 $k=6$ 时, 取 $M=1$. 计算结果见表 2.

表 2

k	x_1^k	x_2^k
1	3.890950E-1	2.957794E+0
2	5.663928E-1	2.946072E+0
3	3.240205E-1	2.876179E+0
4	3.007634E-1	2.840173E+0
5	2.994495E-1	2.836929E+0
6	2.994495E-1	2.836928E+0
7	2.994487E-1	2.836928E+0

另外, 还针对[6]所给例子将本文方法和光滑与阻尼方法进行了比较, 无论在计算量方面还是在收敛速度方面, 本文方法均优于[6]中方法.

参 考 文 献

- [1] M. K. Jain, *Fifth order implicit multipoint method for solving equations*, BIT, 1985, 2, 250—255.
- [2] M. K. Jain, *Implicit Newton iterative method*, J. Math. Phy. Sci., 1986, 2, 169—173.
- [3] P. T. Boggs, *The solutions of nonlinear systems of equations by A-stable integration techniques*, SIAM J. Numer. Anal., 1971, 28(8), 767—785.
- [4] R. Gekeler, *Diser. Methods for Stable IVP's*, Springer Lecture Notes in Math, 1044, 1982.
- [5] F. H. Chipman, *A-stable Runge-Kutta processes*, BIT, 11(1971), 384—388.
- [6] R. P. Tweatson, *Use of smoothing and damping techniques in the solution of nonlinear equations*, SIAM Review, 33(1) (1977), 35—45.

A Note On Jain's Implicit Method

Han Bo Zhang Gangliang

(Dept. of Math., Harbin Institute of Technology, Harbin 150001)

Abstract

By the principle of embedding method, a class of implicit methods for solving nonlinear equations is constructed. The theory analysis on the convergent order is given. Comparisons of computational results are made with other well-known methods on a number of difficult problems.

Keywords nonlinear equations, implicit iterative methods, embedding method.