

弹性振动点观测反馈控制古典解的存在性*

李学志

(河南信阳师范学院数学系, 464000)

艾尼·吾甫尔

朱广田

(新疆大学数学系, 乌鲁木齐830046) (中国科学院系统所, 北京100080)

摘 要: 本文运用有界线性算子的积分半群理论证明弹性振动点观测反馈控制方程古典解的存在性

关键词: 弹性振动反馈控制, 积分半群, 古典解

分类号: AM S(1991) 35G/CLC O 175.22

文献标识码: A **文章编号:** 1000-341X(1999)02-0421-06

细长飞行器在飞行控制中, 对角度, 角速度及加速度的量测, 实际上都是点观测. 以往的处理方法是用包含观测点的小区域上的平均值来代替那一点的观测值, 以使用通常的偏微分方程的 L^p 理论来处理. 严格来说, 对这类观测量的描述要用到广义函数. 本文运用有界线性算子的积分半群理论来直接处理这类问题, 证明了它的古典解的存在性, 这在理论和实际上都是很有意义的.

我们用两端固定的长为 l 的均匀梁来近似描述细长飞行器, 在其上设置观测点, 以在这些点 $(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 所测得的角速度作为反馈控制律的弹性振动闭环系统可用如下偏微分方程来描述[1, 2]:

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial t^2} + b(x) \sum_{i=1}^n k_i \frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \Big|_{x=x_i} + \frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial x^4} &= 0, \quad 0 \leq x \leq l, \\ y(x, t) \Big|_{x=0, l} &= y'(x, t) \Big|_{x=0, l} = 0, \\ y(x, 0) &= y_0(x), \quad y'(x, 0) = y_1(x). \end{aligned} \quad (1.1)$$

其中 $b(x)$ 为外力分布, k_i 为量测量的放大系数. 为讨论方便, 不妨设 $k_i = 1, i = 1, 2, \dots, n$.

设 $C[0, l]$ 为 $[0, l]$ 上的连续函数在通常的范数 $\|\cdot\|$ 下所组成的 Banach 空间, $C^1[0, l]$ 为 $[0, l]$ 上的一阶连续可微函数的全体在范数 $\|y\|_1 = \|y\| + \|y'\|$ 下所构成的 Banach 空间. 在 $C^1[0, l]$ 上定义线性算子: $(Ay)(x) = \frac{d^4 y(x)}{dx^4}$,

$$D(A) = \{y \in C^1[0, l] \mid y', y'', y''', y^{(4)} \in C^1[0, l]\},$$

* 收稿日期: 1996-04-01

作者简介: 李学志(1966-), 男, 河南光山县人, 副教授, 在读博士生

$$y(x) \Big|_{x=0, l} = y'(x) \Big|_{x=0, l} = 0\};$$

$$(By)(x) = b(x) \sum_{i=1}^n y(x_i), \quad D(B) = C^1[0, l]$$

则(1.1)可写为:

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + B \frac{dy}{dt} + Ay = 0, \quad y(0) = y_0, \quad y'(0) = y_1 \quad (1.2)$$

考虑 $C^1[0, l] \times C^1[0, l]$ 上的一阶抽象 Cauchy 问题:

$$\frac{dQ}{dt} = A Q + B Q, \quad Q(0) = Q_0 = (y_0, y_1)^T, \quad (1.3)$$

其中

$$A = \begin{pmatrix} 0 & I \\ -A & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix},$$

$$D(A) = D(A) \times C^1[0, l], \quad D(B) = C^1[0, l] \times C^1[0, l]$$

容易验证如果 y 是(1.2)的解, 则 $(y, y')^T$ 为(1.3)的解; 反之, 如果 $(Q, Q')^T$ 是(1.3)的解, 则

Q 为(1.2)的解且 $Q' = \frac{dQ}{dt}$. 因此得到

定理1 问题(1.2)与问题(1.3)等价.

对任意 $Q = (Q, Q')^T \in C^1[0, l] \times C^1[0, l]$, 定义范数: $\|Q\|_2 = \max(\|Q\|_1, \|Q'\|_1)$, 则 $C^1[0, l] \times C^1[0, l]$ 在 $\|\cdot\|_2$ 下为一 Banach 空间.

定理2 算子 A 在 $C^1[0, l] \times C^1[0, l]$ 上生成三次积分半群 $(S(t))_{t \geq 0}$ 且 $\|S(t)\|_2 \leq M e^{\omega t}$.

证明 由[5]知只需证明存在 $\omega < 0$, 使得当 $\operatorname{Re} \lambda > \omega$ 时,

$$\|(\lambda^2 I + A)^{-1}\|_2 \leq \frac{C}{|\lambda|}, \quad C \text{ 为常数}$$

为了简便, 仅就 λ 为大于零的实数进行讨论, 对于 λ 为实部大于零的复数, 除增加运算与估计的复杂性外没有本质区别.

对任意 $f(x) \in C^1[0, l]$, 考虑方程 $(\lambda^2 I + A)y(x) = f(x)$, 运用常数变易法求得其解为:

$$y(x) = C_1 e^{\mu_1 x} + C_2 e^{\mu_2 x} + C_3 e^{\mu_3 x} + C_4 e^{\mu_4 x} - \int_0^x A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x} + \int_0^x A_2 e^{-\mu_2 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_2 x} - \int_0^x A_3 e^{-\mu_3 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_3 x} + \int_0^x A_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 x}, \quad (1.4)$$

其中

$$\mu_1 = \lambda^{\frac{1}{2}} e^{\frac{\pi}{4} i}, \quad \mu_2 = \lambda^{\frac{1}{2}} e^{\frac{3}{4} \pi i}, \quad \mu_3 = \lambda^{\frac{1}{2}} e^{\frac{5}{4} \pi i}, \quad \mu_4 = \lambda^{\frac{1}{2}} e^{\frac{7}{4} \pi i},$$

$$A_1 = \frac{1}{(\mu_4 - \mu_1)(\mu_3 - \mu_1)(\mu_2 - \mu_1)}, \quad A_2 = \frac{1}{(\mu_4 - \mu_2)(\mu_3 - \mu_2)(\mu_1 - \mu_2)},$$

$$A_3 = \frac{1}{(\mu_4 - \mu_3)(\mu_2 - \mu_3)(\mu_1 - \mu_3)}, \quad A_4 = \frac{1}{(\mu_4 - \mu_4)(\mu_3 - \mu_4)(\mu_2 - \mu_4)},$$

$$C_1 = \frac{D_1}{D}, \quad C_2 = \frac{D_2}{D}, \quad C_3 = \frac{D_3}{D}, \quad C_4 = \frac{D_4}{D}, \text{ 这里}$$

$$\begin{aligned}
D &= [-8 + 2e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l} + 2e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l} + 2e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} li} + 2e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} li}] \lambda, \\
D_1 &= G_1[(1+i)e^{\mu_4 l} - 2e^{\mu_3 l} + (1-i)e^{\mu_2 l}] \lambda - G_2[(\mu_4 - \mu_2) + (\mu_2 - \mu_3)e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l} + \\
&\quad (\mu_3 - \mu_4)e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} li}] + G_3[(\mu_4 - \mu_3)e^{\mu_2 l} + (\mu_2 - \mu_4)e^{\mu_3 l} + (\mu_3 - \mu_2)e^{\mu_4 l}], \\
D_2 &= G_1[(1+i)e^{\mu_1 l} - 2e^{\mu_4 l} + (1-i)e^{\mu_3 l}] \lambda + G_2[(\mu_1 - \mu_3) + (\mu_4 - \mu_1)e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l} + \\
&\quad (\mu_3 - \mu_4)e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} li}] - G_3[(\mu_4 - \mu_3)e^{\mu_1 l} + (\mu_3 - \mu_1)e^{\mu_4 l} + (\mu_1 - \mu_4)e^{\mu_3 l}], \\
D_3 &= G_1[(1+i)e^{\mu_2 l} - 2e^{\mu_1 l} + (1-i)e^{\mu_4 l}] \lambda + G_2[(\mu_4 - \mu_2) + (\mu_2 - \mu_1)e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} li} + \\
&\quad (\mu_1 - \mu_4)e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l}] - G_3[(\mu_4 - \mu_1)e^{\mu_2 l} + (\mu_2 - \mu_4)e^{\mu_1 l} + (\mu_1 - \mu_2)e^{\mu_4 l}], \\
D_4 &= G_1[(1+i)e^{\mu_3 l} - 2e^{\mu_2 l} + (1-i)e^{\mu_1 l}] \lambda - G_2[(\mu_1 - \mu_3) + (\mu_3 - \mu_2)e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l} + \\
&\quad (\mu_2 - \mu_1)e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} li}] + G_3[(\mu_3 - \mu_1)e^{\mu_2 l} + (\mu_2 - \mu_3)e^{\mu_1 l} + (\mu_1 - \mu_2)e^{\mu_3 l}],
\end{aligned}$$

其中

$$\begin{aligned}
G_1 &= \int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} - \int_0^l A_2 e^{-\mu_2 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_2 l} + \int_0^l A_3 e^{-\mu_3 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_3 l} - \\
&\quad \int_0^l A_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 l}, \\
G_2 &= (A_1 - A_2 + A_3 - A_4) f(0), \\
G_3 &= (A_1 - A_2 + A_3 - A_4) f(l) + \int_0^l A_1 \mu_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} - \int_0^l A_2 \mu_2 e^{-\mu_2 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_2 l} + \\
&\quad \int_0^l A_3 \mu_3 e^{-\mu_3 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_3 l} - \int_0^l A_4 \mu_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 l}.
\end{aligned}$$

如果能证明存在 $\omega > 0$, 使得当 $\lambda \rightarrow \omega$ 时 $\|y\|_1 = \|y\| + \|y\| \leq \frac{C}{\lambda} \|f\|_1$ (C 为常数), 这就是 $\|(\lambda^2 I + A)^{-1}\| \leq \frac{C}{\lambda}$, 从而就证明了此定理. 为此, 先看 $\|y\|$.

注意到 $|e^{\mu_1 s}| = e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} s} \geq 1$, $|e^{\mu_2 s}| = e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} s} \leq 1$, $|e^{\mu_3 s}| = e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} s} \leq 1$, $|e^{\mu_4 s}| = e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} s} \geq 1$. 考虑 (1.4) 中的第六项与第七项, 即

$$\begin{aligned}
&\int_0^x A_2 e^{-\mu_2 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_2 x}, \quad - \int_0^x A_3 e^{-\mu_3 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_3 l}, \\
&\left| A_2 \int_0^x e^{-\mu_2 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_2 x} \right| \leq |A_2| \int_0^x |e^{-\mu_2 s}| ds \cdot \|f\| \cdot |e^{\mu_2 x}| \\
&\leq |A_2| \int_0^x e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} s} ds \cdot e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} x} \cdot \|f\| \leq |A_2| \frac{1}{\lambda^2 \frac{1}{2} \frac{1}{2}} \|f\| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|,
\end{aligned}$$

这里 C 为常数. 在以后的估计中为了方便, 凡是出现常数的地方, 均用 C 表示, 尽管它们彼此不同.

$$\left| -A_3 \int e^{-\mu_3 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_3 x} \right| \leq |A_3| \cdot \|f\| \int e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} - \frac{1}{2} s} ds \cdot e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} - \frac{1}{2} s} \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$$

现在考虑(1.4)中的 $C_2 e^{\mu_2 x}$ 和 $C_3 e^{\mu_3 x}$. 首先考虑 $C_2 e^{\mu_2 x}$, $|C_2 e^{\mu_2 x}| \leq |C_2| \cdot |e^{\mu_2 x}| \leq |C_2|$ 注意到

$$\left| \int A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} \right| \leq \frac{C}{\lambda^2} e^{\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\|,$$

$$\left| \int A_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 l} \right| \leq \frac{C}{\lambda^2} e^{\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\|,$$

所以

$$|G_1| \leq \frac{C}{\lambda^2} e^{\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\| + \frac{C}{\lambda^2} \|f\| \leq \frac{C}{\lambda^2} e^{\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\|,$$

$$|(1+i)e^{\mu_2 l} - 2e^{\mu_1 l} + (1-i)e^{\mu_4 l}|\lambda \leq C\lambda e^{\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l},$$

$$|G_2| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|, \quad |G_3| \leq \frac{C}{\lambda^2} e^{\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\|,$$

$$|(\mu_4 - \mu_2) + (\mu_2 - \mu_1)e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l} + (\mu_1 - \mu_4)e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l}| \leq C\lambda^{\frac{1}{2}} e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} l}$$

$$|(\mu_4 - \mu_3)e^{\mu_1 l} + (\mu_3 - \mu_1)e^{\mu_4 l} + (\mu_1 - \mu_4)e^{\mu_3 l}| \leq C\lambda^{\frac{1}{2}} e^{\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l}.$$

从而

$$\begin{aligned} |C_2 e^{\mu_2 l}| &\leq |C_2| \leq \left| \frac{D_2}{D} \right| \leq \frac{1}{|D|} \left[C \frac{1}{\lambda} e^{\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\| + \frac{C}{\lambda} e^{\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\| + \frac{C}{\lambda} e^{\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\| \right] \\ &\leq \frac{C}{\lambda} e^{\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \|f\| \cdot \frac{1}{|D|} \end{aligned}$$

又因为

$$\begin{aligned} e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \cdot |D| &= \left| -8e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} + 2 + 2e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \right. \\ &\quad \left. + 2e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l + \frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} + 2e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l - \frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} \right| \leq 1, \end{aligned}$$

所以 $|C_2 e^{\mu_2 x}| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$. 同理可证 $|C_3 e^{\mu_3 x}| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$.

下面估计(1.4)中的 $C_1 e^{\mu_1 x} - \int A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x}$. 由于

$$C_1 e^{\mu_1 x} - \int A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x} = \frac{D_1}{D} e^{\mu_1 x} - \int A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x}.$$

注意到

$$\begin{aligned} &\left| \frac{G_2 [(\mu_4 - \mu_2) + (\mu_2 - \mu_3)e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l} + (\mu_3 - \mu_4)e^{-\frac{1}{2} \frac{1}{\lambda^2} l}]}{D} \cdot e^{\mu_1 x} \right| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|, \\ &\left| \frac{[- \int A_2 e^{-\mu_2 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_2 l} + \int A_3 e^{-\mu_3 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_3 l}] \cdot [(1+i)e^{\mu_4 l} - 2e^{\mu_3 l} + (1-i)e^{\mu_2 l}]\lambda}{D} \right| \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \bullet |e^{\mu_1 x}| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|, \\
& \left| \frac{(A_1 - A_2 + A_3 - A_4)f(l) [(\mu_4 - \mu_3)e^{\mu_2 l} + (\mu_2 - \mu_4)e^{\mu_3 l} + (\mu_3 - \mu_2)e^{\mu_4 l}]}{D} \right| \\
& \bullet |e^{\mu_1 x}| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|, \\
& \left| \frac{[- \int_0^l A_2 \mu_2 e^{-\mu_2 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_2 l} + \int_0^l A_3 \mu_3 e^{-\mu_3 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_3 l}]}{D} \right| \\
& \bullet |[(\mu_4 - \mu_3)e^{\mu_2 l} + (\mu_2 - \mu_4)e^{\mu_3 l} + (\mu_3 - \mu_2)e^{\mu_4 l}] \cdot e^{\mu_1 x}| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|
\end{aligned}$$

由于

$$\begin{aligned}
& \left[\int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} - \int_0^l A_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 l} \right] [(1+i)e^{\mu_4 l} - 2e^{\mu_3 l} + (1-i)e^{\mu_2 l}] \lambda \cdot e^{\mu_1 x} + \\
& \left[\int_0^l A_1 \mu_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} - \int_0^l A_4 \mu_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 l} \right] \cdot [(\mu_4 - \mu_3)e^{\mu_2 l} + (\mu_2 - \mu_4)e^{\mu_3 l} + \\
& (\mu_3 - \mu_2)e^{\mu_4 l}] e^{\mu_1 x} - D \int_0^x A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x} \\
& = 2\lambda \int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} \cdot e^{\mu_4 l} \cdot e^{\mu_1 x} - 4\lambda \int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} \cdot e^{\mu_3 l} \cdot e^{\mu_1 x} + \\
& 2\lambda \int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} \cdot e^{\mu_2 l} \cdot e^{\mu_1 x} + 2\lambda(1-i) \int_0^l A_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 l} \cdot e^{\mu_3 l} \cdot e^{\mu_1 x} - \\
& 2\lambda(1-i) \int_0^l A_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 l} \cdot e^{\mu_2 l} \cdot e^{\mu_1 x} - D \int_0^x A_1 e^{-\mu_1(s-x)} f(s) ds \quad (1.5)
\end{aligned}$$

因为 $\left| \frac{1}{D} [(1.5) \text{ 中的第2项} + \text{第3项} + \text{第4项} + \text{第5项}] \right| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$.

下面来看(1.5)中的第1项与第6项:

$$\begin{aligned}
& 2\lambda \int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} \cdot e^{\mu_4 l} \cdot e^{\mu_1 x} - D \int_0^x A_1 e^{-\mu_1(s-x)} f(s) ds \\
& = 2\lambda \int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} \cdot e^{\mu_4 l} \cdot e^{\mu_1 x} - [D - 2\lambda e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} l}] \cdot \int_0^x A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x} - \\
& 2\lambda e^{-\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} l} \int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x},
\end{aligned}$$

注意到

$$\begin{aligned}
& \left| \frac{D - 2\lambda e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} l}}{D} \int_0^x A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x} \right| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|, \\
& 2\lambda \int_0^l A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 l} \cdot e^{\mu_4 l} \cdot e^{\mu_1 x} - 2\lambda e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} l} \int_0^x A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x} \\
& = 2\lambda e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} l} \int_0^l A_1 e^{-\mu_1(s-x)} f(s) ds - 2\lambda e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} l} \int_0^x A_1 e^{-\mu_1(s-x)} f(s) ds \\
& = 2\lambda e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} l} \int_0^l A_1 e^{-\mu_1(s-x)} f(s) ds
\end{aligned}$$

$$= 2\lambda e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} I} \int_0^{(t-x)} A_1 e^{-\mu_1 s} f(s+x) ds,$$

$$\left| \frac{2\lambda e^{\frac{1}{\lambda^2} \frac{1}{2} I} \int_0^{(t-x)} A_1 e^{-\mu_1 s} f(s+x) ds}{D} \right| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$$

至此证明了(1.4)中的 $|C_1 e^{\mu_1 x} - \int_0^x A_1 e^{-\mu_1 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_1 x}| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$ 类似的方法可以证明(1.4)中的 $|C_4 e^{\mu_4 x} + \int_0^x A_4 e^{-\mu_4 s} f(s) ds \cdot e^{\mu_4 x}| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$ 从而证明了: $\|y(x)\| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$. 下面来看 $|y'(x)|$. 由 $y(x)$ 的表达式及对 $\|y\|$ 的估计得到 $\|y'(x)\| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\|$ 设 $\lambda \geq 1$, 则

$$\|y(x)\| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\| \leq \frac{C}{\lambda} \|f\|, \quad \|y'(x)\| \leq \frac{C}{\lambda^2} \|f\| \leq \frac{C}{\lambda} \|f\|$$

从而 $\|y\| + \|y'\| = \|y\| \leq \frac{C}{\lambda} \|f\| \leq \frac{C}{\lambda} (\|f\| + \|f'\|)$. 因此 $\|(\lambda^2 I + A)^{-1}\|_1 \leq \frac{C}{\lambda}$. 于是证明了对任意 $\operatorname{Re} \lambda > 0$, 存在 $\omega > 0$, 使得当 $\operatorname{Re} \lambda > \omega > 0$ 时, $\|(\lambda^2 I + A)^{-1}\|_1 \leq \frac{C}{|\lambda|}$. $\square$

由定理2及[5]中的定理5.2得:

(1) 设 $\|\varphi\|_F = \sup_{t \geq 0} \|e^{-\omega t S^{(3)}}(t) \varphi\|_2$, 则 $\|\cdot\|_F$ 在 $D(A^{(3)})$ 上定义了一个范数且满足 $\|\varphi\|_2 \leq \|\varphi\|_F$.

(2) 设 $F = \overline{D(A^{(6)})}^{\|\cdot\|_F} = \overline{D(A^{(3)}) \times D(A^{(3)})}^{\|\cdot\|_F}$. 定义: $A_F \varphi(x) = A \varphi(x)$, 对任意 $\varphi(x) \in D(A_F)$, 其中

$$D(A_F) = \{\varphi(x) \in D(A) \cap F : A \varphi(x) \in F\}$$

$$= \{\varphi(x) \in D(A) \times C^1[0, l] \cap \overline{D(A^{(3)}) \times D(A^{(3)})}^{\|\cdot\|_F} : A \varphi(x) \in \overline{D(A^{(3)}) \times D(A^{(3)})}^{\|\cdot\|_F}\}.$$

则 A_F 在 F 上生成强连续半群 $T(t) = S^{(3)}(t)|_F$. 如果 B_F (即 B_F 在 F 上的限制) 为 $F \rightarrow F$ 上的有界线性算子, 则根据强连续半群的扰动定理知: $A_F + B_F$ 在 F 上生成强连续半群. 从而对任意 $\varphi \in D(A_F)$, 问题(1.3)在 $D(A_F)$ 上存在唯一解. 为此, 设 $b(x) \in D(A^{(3)})$, 则 B 将 F 映到 F , 只需证明 B_F 为 F 上的有界线性算子. 事实上, 对任意 $\varphi \in F, \varphi = (\varphi_1, \varphi_2)^T$,

$$\begin{aligned} \|B\varphi\|_F &= \sup_{t \geq 0} \|e^{-\omega t S^{(3)}}(t) B\varphi\|_2 = \sup_{t \geq 0} \|e^{-\omega t S^{(3)}}(t) \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varphi_1 \\ \varphi_2 \end{pmatrix}\|_2 \\ &= \sup_{t \geq 0} \|e^{-\omega t S^{(3)}}(t) \begin{pmatrix} 0 \\ -B\varphi_2 \end{pmatrix}\|_2 = \sup_{t \geq 0} \|e^{-\omega t S^{(3)}}(t) \begin{pmatrix} 0 \\ b(x) \sum_{i=1}^n \varphi_2(x_i) \end{pmatrix}\|_2 \\ &= \left| \sum_{i=1}^n \varphi_2(x_i) \right| \sup_{t \geq 0} \|e^{-\omega t S^{(3)}}(t) \begin{pmatrix} 0 \\ b(x) \end{pmatrix}\|_2 \leq \sum_{i=1}^n |\varphi_2(x_i)| \cdot M \leq \sum_{i=1}^n \|\varphi_2\|_1 \cdot M \\ &= nM \|\varphi_2\|_1 \leq nM \|\varphi\|_2 \leq nM \|\varphi\|_F, \end{aligned}$$

这里

$$M = \sup_{t \geq 0} \|e^{-\omega t S^{(3)}}(t) \begin{pmatrix} 0 \\ b(x) \end{pmatrix}\|_2$$

为常数. 从而, $\|B\|_F \leq nM$. 由以上分析及定理1得到:

定理3 设 $b(x) \in D(A^3)$, 则对任意 $(y_0(x), y_1(x))^T \in D(A_F)$, 问题(1.1) 存在唯一解 $y(x, t) \in \overline{D(A^3)}_{H^1_F} \subset C^1[0, l]$.

参 考 文 献

- [1] 王康宁. 分布参数控制系统[M]. 北京: 科学出版社, 1986
- [2] 宋健, 于景元. 细长飞行器飞行姿态的渐进性质[J]. 中国科学A 辑, 1984, 5: 473- 482
- [3] 冯德兴, 朱广田. 弹性振动系统的镇定与极点配置 [J]. 中国科学A 辑, 1982, 4: 375- 384
- [4] Neubrander F. *Integrated semigroup and their application to the abstract Cauchy problem* [J]. Pacific J. Math, 1988, 1(135): 111- 155
- [5] Neubrander F. *Integrated semigroup and their application to complete second order Cauchy problem* [J]. Semigroup Forum, 1989, 39: 233- 251

Existence of Classical Solution for Feedback Control System of Elastic Beam Vibration with Point Observation

Li Xuezhong

(Dept. of Math., Xinyang Teachers' College, Henan 464000)

Geni Gupur

(Dept. of Math., Xinjiang University, Urumqi 830046)

Zhu Guangtian

(Institute of Systems Science, Academic Sinica, Beijing 100080)

Abstract

This paper discusses the elastic beam vibration system with two sides fixed. By taking the angular velocity measured in some points on beam as the feedback control rule, the existence and uniqueness of classical solution is proved by means of the integrated semigroup theory of bounded linear operators.

Keywords elastic beam vibration system, integrated semigroup, classical solution.