

R_1^3 中混合型曲面保主曲率等距变形*

王小平¹, 周儒荣¹, 叶正麟²

(1. 南京航空航天大学 CAD/CAM 工程研究中心, 江苏 南京 210016;

2. 西北工业大学数学与信息科学系, 陕西 西安 710072)

摘 要:本文研究了 Minkowski 空间 R_1^3 曲面的等距变形问题. 建立了 R_1^3 中曲面的共形、等距等概念, 推广了 O. Bonnet 和 S. S. Chern 关于欧氏空间的结论. 对 R_1^3 出现的新情况——曲面的中曲率梯度类光作了一定探讨, 得出的主要结果为: 非平坦的、允许保主曲率等距变形的曲面一定不是 W -曲面.

关键词:等距变形; 中曲率; W -曲面.

分类号:AMS(2000) 53C50, 53A10/CLC number: O186.16

文献标识码:A

文章编号:1000-341X(2003)02-0287-07

1 引言

所谓保主曲率等距变形问题, 即何种曲面允许被变为保主曲率的、非平凡、单参数的等距变形曲面簇? 允许如此变形曲面簇的曲面有何特点? 此类问题的研究始于 1867 年, 由 Bonnet 开始^[1]. 其结论是: 常中曲率曲面可以进行中曲率不变的等距变形, 且形变中主方向旋转固定角. 继许多数学家之后, 一个较权威的结论是由 E. Cartan 利用活动标架法给出的^[2]. 在此基础上数学家 S. S. Chern 对非常中曲率曲面进行了研究, 结论是该曲面为 W -曲面 (Weingarten 曲面)^[3]. 继而 Chen Xiu-xiong 和 Peng Chia-kuei 又证明了这类 W -曲面的中曲率满足阶为 3 的常微分方程^[4], 从而使 A. G. Colaries 和 K. Kenmotsu 的结论^[5]成为其推论.

但是, 上述研究都是在欧氏空间中进行的. 对于 Minkowski 空间 R_1^3 中的曲面, 特别是混合型曲面 (法向量类空) 结论又将如何呢? 本文将 Bonnet, S. S. Chern 的结论推广到 R_1^3 中的混合型曲面, 并对出现的新情况——中曲率梯度类光, 做了研究, 得出一些有意义的结果.

2 基本公式

设曲面 M 是定向的, 充分光滑的, 无脐点的混合型曲面, 则 M 上存在良定的标准正交标架场 (e_1, e_2, e_3, x) , $x \in M$, e_1, e_2, e_3 是单位正交向量场. e_3 为单位法向量, e_1, e_2 沿主方向, 且 $\langle e_1,$

* 收稿日期: 2000-07-18

作者简介: 王小平 (1966-), 男, 博士.

$e_1 \rangle = -1^{[6]}$. 于是有

$$\begin{cases} dx = -\omega_1 e_1 + \omega_2 e_2, & de_1 = \omega_{12} e_2 + \omega_{13} e_3 \\ de_2 = -\omega_{21} e_1 + \omega_{23} e_3, & de_3 = -\omega_{31} e_1 + \omega_{12} e_2, \quad \omega_3 = 0 \end{cases} \quad (1)$$

曲面的度量形式为 $ds^2 = -\omega_1^2 + \omega_2^2$. 曲面 M 作为 R_1^3 中子流形, 其特征为 $\omega_3 = 0$. 在 R_1^3 中对其外微分, 再限制到 M 上得

$$-\omega_1 \wedge \omega_{13} + \omega_2 \wedge \omega_{23} = 0, \quad \text{其中 } \omega_1, \omega_2 \text{ 为 1-形式.}$$

如上选择的标架允许我们设

$$\omega_{12} = h\omega_1 + k\omega_2, \omega_{13} = -a\omega_1, \omega_{23} = c\omega_2, \quad c > -a. \quad (2)$$

对(1)求外微分得到 M 的结构方程:

$$\begin{cases} d\omega_1 = \omega_{12} \wedge \omega_2, & d\omega_2 = \omega_1 \wedge \omega_{12}, \\ d\omega_{21} = \omega_{32} \wedge \omega_{31} = ac\omega_1 \wedge \omega_2, \\ d\omega_{13} = \omega_{12} \wedge \omega_{23}, & d\omega_{23} = -\omega_{21} \wedge \omega_{13}. \end{cases} \quad (3)$$

方程(3)中的后两式分别为高斯方程及柯达奇方程.

曲面的高斯曲率和中曲率分别为

$$K = ac, H = \frac{1}{2}(c - a). \quad (4)$$

令 $L = a + c$. 由(2)及柯达奇方程得:

$$(da - (c + a)h\omega_2) \wedge \omega_1 = 0, \quad (dc - (c + a)k\omega_1) \wedge \omega_2 = 0. \quad (5)$$

再引入函数 u, v 使

$$2dH = (a + c)(u\omega_1 + v\omega_2). \quad (6)$$

由(5)得:

$$d\lg L = (-u + 2k)\omega_1 + (v + 2h)\omega_2. \quad (7)$$

由(6)得:

$$4(\nabla H)^2 = (c + a)^2(-u^2 + v^2) = (H^2 + K)(-u^2 + v^2). \quad (8)$$

为以后证明我们引入 $\theta_1, \theta_2; \alpha_1, \alpha_2$ 等 1-形式:

$$\theta_1 = u\omega_1 + v\omega_2, \quad \theta_2 = v\omega_1 + u\omega_2; \quad (9)$$

$$\alpha_1 = -u\omega_1 + v\omega_2, \quad \alpha_2 = v\omega_1 - u\omega_2. \quad (10)$$

若 ∇H 非类光, 则

$$d\tilde{s}^2 = -\theta_1^2 + \theta_2^2 = -\alpha_1^2 + \alpha_2^2 = -(\nabla H)^2(H^2 + K)^{-1}ds^2. \quad (11)$$

3 一些推广的概念

定义 1 $ds^2 = -\omega_1^2 + \omega_2^2$ 为曲面 M 的度量, 而 $d\tilde{s}^2 = -\tilde{\omega}_1^2 + \tilde{\omega}_2^2$ 为曲面 $\tilde{M}$ 的度量. 若在一对应有 $d\tilde{s}^2 = ds^2$, 则称曲面 M 与 $\tilde{M}$ 等距.

定义 2 若 $ds^2 = \omega_1^2 + \omega_2^2$ 为曲面 M 的度量, 函数 $A \neq 0$ 使 $d\tilde{s}^2 = A(-\omega_1^2 + \omega_2^2) = Ad\tilde{s}^2$, 则称 $d\tilde{s}^2$ 为曲面 M 的共形于 ds^2 的度量.

定义 3 ω_1, ω_2 为独立的 1-形式, 若 $*\omega_1 = \omega_2, *\omega_2 = \omega_1$, 则称算子“ $*$ ”为准星算子.

定义 4 d 为外微分算子, $*$ 为准星算子, f 为函数, ω_1, ω_2 独立的 1-形式, 如果 $d * df = g\omega_1 \wedge \omega_2$, 则称 g 为 f 的准 Laplace, 记为 $\Delta f = g$.

定义 5 若 $\Delta f = 0$, 则称 f 为准调和函数.

准星算子的性质: (1) $*^2 = 1$, (2) 任意 $\omega = x\omega_1 + y\omega_2$, 则 $\omega \wedge * \omega_1 = - * \omega \wedge \omega_2$. 进而有

$$* \alpha_1 = \alpha_2, * \alpha_2 = \alpha_1, * \theta_1 = \theta_2, * \theta_2 = \theta_1.$$

由(6), (7)得

$$2dH = d(c-a) = (c+a)\theta_1, \text{dlg} L = \alpha_1 + 2 * \omega_{12}, \quad (12)$$

4 可积条件

本节我们给出曲面允许非平凡(刚体运动被认为是平凡的), 单参数, 保主曲率的等距变形所满足的可积条件.

设 $\tilde{M}$ 为 M 的主曲率相同的等距曲面, 则 $\tilde{a} = a, \tilde{c} = c$,

$$\tilde{\omega}_1 = \text{chr}\omega_1 + \text{shr}\omega_2, \quad \tilde{\omega}_2 = \text{chr}\omega_1 + \text{chr}\omega_2. \quad (13)$$

外微分(13)仿[3]得

$$\tilde{\omega}_{12} = d\tau + \omega_{12}. \quad (14)$$

由(12)及(14)得

$$-d\tau = \frac{1}{2}(\tilde{\alpha}_2 - \tilde{\alpha}_1). \quad (15)$$

由(12)及(13)有 $\tilde{\alpha}_2 = \text{sh}2\tau\alpha_1 + \text{ch}2\tau\alpha_2$, 代入(15)并令 $t = \text{cth}\tau$ 得: $dt = t\alpha_1 + \alpha_2$, 此为等距变形主方向旋转角满足的微分方程, 类似于[3]其可积条件为

$$d\alpha_1 = 0, \quad d\alpha_2 = \alpha_1 \wedge \alpha_2. \quad (16)$$

特别情形, 当 ∇H 类光时, 令 $\alpha = \alpha_1 = -\alpha_2, \theta = \theta_1 = \theta_2$. 可积条件为

$$d\alpha = 0. \quad (17)$$

此时,

$$2dH = d(c-a) = (c+a)\theta, \text{dlg} L = \alpha + 2 * \omega_{12}. \quad (18)$$

5 几个引理

给出线性无关的 1-形式, 由结构方程及[3]知它们唯一确定了 ω_{12} .

引理 1 ω_1, ω_2 为度量 $ds^2 = -\omega_1^2 + \omega_2^2$ 的正交余标架, 经过等距变换(13)后变为 $\tilde{\omega}_1, \tilde{\omega}_2$, 则相应的联络形式满足 $\tilde{\omega}_{12} = \omega_{12} + d\tau$, 其中 τ 为主方向间夹角.

证明 见(14)的推导.

现在我们考虑共形变换 $d\tilde{s}^2 = A^2 ds^2$ (其中 $A > 0$) 下联络形式的关系. 设

$$\tilde{\omega}_1 = A\omega_1, \quad \tilde{\omega}_2 = A\omega_2. \quad (19)$$

引理 2 余标架经共形变换(19)时, 相应的联络形式间满足 $\tilde{\omega}_{12} = \omega_{12} - * \text{dlg} A$.

证明 对(19)外微分, 再利用(19)并仿[3]易得.

引理 3 对混合型曲面,度量形式满足 $d\tilde{s}^2 = -ds^2$, 则相应的高斯曲率反号.

证明 仿[3]相应的联络形式满足 $\tilde{\omega}_{12} = \omega_{12}$, 故有 $\tilde{K}\tilde{\omega}_1 \wedge \tilde{\omega}_2 = K\omega_1 \wedge \omega_2$, 即 $\tilde{K} = -K$.

引理 4 M 上函数 f 的梯度类光, 则其一定为准调和函数, 即 $\Delta f = 0$.

引理 5 混合型曲面经过余标架的共形变换(19), 其相应的高斯曲率满足

$$\tilde{K}A^2 = K - \Delta \lg A,$$

其中 Δ 为准 Laplace 算子.

证明 外微分 $\tilde{\omega}_{12} = \omega_{12} - *d\lg A$, 将(19)代入并比较系数即得.

6 本文中的主要结论

定理 1 若曲面的中曲率为常数, 则其允许保主曲率的等距变形, 且形变主方向旋转固定角.

证明 类似于[3].

定理 2 若中曲率梯度类光的 W -曲面允许保主曲率等距变形, 则 $\nabla a, \nabla c$ 类光, 且 $K = 0$.

证明 由(18), $d\lg L = \alpha + 2 * \omega_{12}$. 又 ∇H 类光, 则

$$* \alpha = -\alpha, \quad (20)$$

$$d * d\lg L = d(L^{-1} * dL) = -L^{-2}dL \wedge * dL + L^{-1}d * dL. \quad (21)$$

因为 M 为 W -曲面, 故 $dc = mda$. 又由 ∇H 类光而且 $2\nabla H = (m-1)\nabla a$, 得 ∇a 类光, 故 ∇c 类光. 但 $\nabla L = (m+1)\nabla a$, 故 ∇L 类光, 则 $*dL = \pm dL$ 且由引理 4, $\Delta L = 0$, 将有关各式代入(21)得

$$d * d\lg L = 0. \quad (22)$$

对(18)两边作用“ $d *$ ”, 并利用(20)与(22)及可积条件(17)得 $K = 0$. $\square$

定理 3 若曲面 M 的中曲率梯度类光, 且高斯曲率恒为零, 则其允许保主曲率等距变形.

证明 因 $K = 0$, 所以 $2(c+a)d(c+a) = 2(c-a)d(c-a)$, 即 $dL = (c-a)(c+a)^{-1}dH$, 由此得 $\nabla L = HL^{-1}\nabla H$. 因为 ∇H 类光, 故 ∇L 类光. 仿定理 2 中的证明可得: $d * d\lg L = 0$. 对(18)两边作用“ $*d$ ”并利用(20)与(22)得: $d * d\lg L = -d\alpha + K\omega_1 \wedge \omega_2 = 0$. 又 $K = 0$, 故 $d\alpha = 0$. 由可积条件(17)知, 曲面允许保主曲率等距变形. $\square$

由定理 2 可得结论:

推论 1 中曲率梯度类光的非平坦曲面允许保主曲率等距变形, 则它一定不是 W -曲面.

推论 2 非平坦的允许保主曲率等距变形的 W -曲面, 其中曲率梯度一定类光.

定理 4 若曲面 M 的中曲率梯度非类光, 且允许保主曲率等距变形, 则度量

$$d\tilde{s}^2 = \mp (\nabla H)^2 (H^2 + K)^{-1} ds^2$$

的高斯曲率为 ∓ 1 (∇H 类时取负号, 反之取正号).

证明 ∇H 类空时, α_2 的对偶向量场类时, 由 $-\alpha_2^2 + \alpha_1^2 = (\nabla H)^2 (H^2 + K)^{-1} (-\omega_1^2 + \omega_2^2)$ 及(16)得 $\alpha_{12} = \alpha_2$, 即 $\alpha_{21} = -\alpha_2$. 再由 $d\alpha_{21} = \alpha_2 \wedge \alpha_1$, 得 $K = 1$. 同理得 ∇H 类空时的结论.

另外, 由定理 4 证明中的 $\alpha_{12} = \pm \alpha_2$ 可知:

1) 曲线 $\alpha_2 = 0$ 为测地线.

2) 曲线 $\alpha_1=0$ 的测地曲率为 ± 1 (∇H 类时取负号, 反之取正号).

定理 5 若曲面 M 的中曲率梯度非类光, 且其允许保主曲率等距变形, 则

1) 当 ∇H 类空时, 曲面 M 为 W -曲面;

2) 当 ∇H 类时, 且 $-(\nabla H)^2(H^2+K)^{-1} \neq H^2$ 时, 曲面 M 为 W -曲面.

证明 当 ∇H 类空时, 我们分步证明.

1) 先给出一些基本公式.

设 $\omega_{12}, \theta_{12}, \alpha_{12}$ 分别是余标架 $\omega_1, \omega_2; \theta_1, \theta_2; \alpha_1, \alpha_2$ 的联络形式. 公式(9)可写为

$$\theta_1 = A(\text{sh}\Psi\omega_1 + \text{ch}\Psi\omega_2), \quad \theta_2 = A(\text{ch}\Psi\omega_1 + \text{sh}\Psi\omega_2), \quad (23)$$

其中 $\text{ch}\Psi = v(-u^2+v^2)^{-(1/2)}, \text{sh}\Psi = u(-u^2+v^2)^{-(1/2)}, A = (-u^2+v^2)^{-(1/2)}$. 同理有

$$\alpha_1 = A(-\text{sh}\Psi\omega_1 + \text{ch}\Psi\omega_2), \quad \alpha_2 = A(\text{ch}\Psi\omega_1 - \text{sh}\Psi\omega_2). \quad (24)$$

令

$$\omega_1^* = \text{ch}\Psi\omega_1 + \text{sh}\Psi\omega_2, \quad \omega_2^* = \text{sh}\Psi\omega_1 + \text{ch}\Psi\omega_2; \quad (25)$$

$$\bar{\omega}_1 = \text{ch}\Psi\omega_1 - \text{sh}\Psi\omega_2, \quad \bar{\omega}_2 = -\text{sh}\Psi\omega_1 + \text{ch}\Psi\omega_2. \quad (26)$$

将(25)与(26)代入(23)与(24)得

$$\theta_1 = A\omega_2^*, \theta_2 = A\omega_1^*; \quad \alpha_1 = A\bar{\omega}_2, \alpha_2 = A\bar{\omega}_1.$$

仿引理 2 的证明, 注意到 $\theta_i, \alpha_i, i=1, 2$, 关于指标 2 求和时取负号可得

$$-\theta_{12} = \omega_{12}^* - * \text{d} \lg A, \quad -\alpha_{12} = \bar{\omega}_{12} - * \text{d} \lg A. \quad (27)$$

由(25)与(26)及引理 1 可得 $\omega_{12}^* = \omega_{12} + \text{d}\Psi, \bar{\omega}_{12} = \omega_{12} - \text{d}\Psi$, 将其代入(27)得

$$-\theta_{12} = \text{d}\Psi + \omega_{12} - * \text{d} \lg A, \quad -\alpha_{12} = -\text{d}\Psi + \omega_{12} - * \text{d} \lg A, \quad (28)$$

进一步有

$$-\theta_{12} = 2\text{d}\Psi - \alpha_{12}. \quad (29)$$

∇H 类空时由(16)及(11)得

$$\alpha_{12} = \alpha_2. \quad (30)$$

由(28)及(30)再利用(29)得

$$-\theta_{12} = \text{d}\Psi + \omega_{12} - * \text{d} \lg A = 2\text{d}\Psi - \alpha_2. \quad (31)$$

由(18)及(16)得

$$\text{d} * \omega_{12} = 0. \quad (32)$$

对(31)作用以“ $\text{d} *$ ”并利用(16), (32)得 $\text{d} * \text{d}\Psi = 0$, 即 Ψ 为准调和函数. 类似地有

$$\text{d} * \theta_{12} = 0. \quad (33)$$

外微分(16)第一式并进一步计算得

$$(\alpha_1 + 2 * \omega_{12} + * \theta_{12}) \wedge \theta_1 = 0. \quad (34)$$

由(31)后一等式得 $\text{d}\Psi = \omega_{12} - * \text{d} \lg A + \alpha_2$, 代入其前一等式并对其作用以准星算子后再与(34)比较得: $\text{d} \lg A \wedge \theta_1 = 0$, 由此可设

$$\text{d} \lg A = B\theta_1. \quad (35)$$

2) 曲面为 W -曲面的充要条件

α_1, α_2 为余标架场, f 为 M 上的函数, 则 $\text{d}f = f_1\alpha_1 + f_2\alpha_2$, 外微分此式并利用(16)得

$$f_{21} - f_{12} + f_2 = 0. \quad (36)$$

而 Ψ 为准调和函数的充要条件是

$$\Psi_{11} - \Psi_{22} + \Psi_1 = 0, \quad (37)$$

由(12), (31), (35), (23), (24) M 为 W -曲面的充要条件是

$$2\Psi_1 \operatorname{ch} 2\Psi + (1 - 2\Psi_2) \operatorname{sh} 2\Psi = 0. \quad (38)$$

3) 定理的证明

由(35)得

$$(\lg A)_1 \alpha_1 + (\lg A)_2 \alpha_2 = B \theta_1. \quad (39)$$

将(23), (24)代入(39)得

$$(\lg A)_1 = B \operatorname{ch} 2\Psi, \quad (\lg A)_2 = B \operatorname{ch} 2\Psi. \quad (40)$$

对(40)按余标架 α_1, α_2 微分得

$$\begin{cases} (\lg A)_{1i} = B_i \operatorname{ch} 2\Psi + 2B\Psi_i \operatorname{sh} 2\Psi \\ (\lg A)_{2i} = B_i \operatorname{sh} 2\Psi + 2B\Psi_i \operatorname{ch} 2\Psi \end{cases}, \quad i = 1, 2. \quad (41)$$

由(36)得: $(\lg A)_{21} - (\lg A)_{12} + (\lg A)_2 = 0$, 将(40)与(41)代入该式得

$$B_1 \operatorname{sh} 2\Psi - B_2 \operatorname{ch} 2\Psi + B[2\Psi_1 \operatorname{ch} 2\Psi + (1 - 2\Psi_2) \operatorname{sh} 2\Psi] = 0. \quad (42)$$

而

$$d\omega_{12} = -caA^{-2}\alpha_1 \wedge \alpha_2. \quad (43)$$

由(31), (43)及(16)得: $(\lg A)_{22} - (\lg A)_{11} - (\lg A)_1 + 1 - acA^{-2} = 0$. 将(40), (41)代入此式后整理并与(42)联立解得

$$\begin{cases} B_2 - 2B\Psi_1 - (1 - acA^{-2}) \operatorname{sh} 2\Psi = 0 \\ B_1 + B(1 - 2\Psi_2) - (1 - acA^{-2}) \operatorname{ch} 2\Psi = 0 \end{cases}. \quad (44)$$

外微分(44)并比较系数, 将所得两式相减, 利用(36), (37)以及(44)得

$$-2(1 - acA^{-2})[2\Psi_1 \operatorname{ch} 2\Psi + (1 - 2\Psi_2) \operatorname{sh} 2\Psi] + A^{-2}[(ac)_1 \operatorname{sh} 2\Psi - (ac)_2 \operatorname{ch} 2\Psi] = 0. \quad (45)$$

由(23), (24)得

$$- * d(ac) \wedge \theta_2 = -[(ac)_1 \alpha_1 + (ac)_2 \alpha_2] \wedge \theta_2 = [(ac)_1 \operatorname{sh} 2\Psi - (ac)_2 \operatorname{ch} 2\Psi] \alpha_1 \wedge \alpha_2, \quad (46)$$

再由 $4ac = (a+c)^2 - (c-a)^2$, (12), (31)及(40)得

$$-2 * d(ac) \wedge \theta_2 = -(c+a)^2 [2\Psi_1 \operatorname{ch} 2\Psi + (1 - 2\Psi_2) \operatorname{sh} 2\Psi] \alpha_1 \wedge \alpha_2.$$

与(46)比较, 利用(45)得 $(1 + H^2 A^{-2})[2\Psi_1 \operatorname{ch} 2\Psi + (1 - 2\Psi_2) \operatorname{sh} 2\Psi] = 0$.

当 ∇H 类空时, 上式第一个因子不为零, 故由(38)知曲面为 W -曲面. 同理可证明当 ∇H 类时的相应结论. $\square$

作者衷心地感谢孙振祖、李志波、宋鸿藻、李海忠等教授的有益建议.

参考文献:

- [1] BONNET O. *Memoire sur La theorie des surfaces applicables* [J]. J. Ec. Polytech, 1867, 42: 79-72.
- [2] CARTAN Elie. *Sur les couples de surfaces applicables avec conservation des courbures principales* [J]. Bull. Sci. Math., 1942, 66: 55-72, 74-85.

- [3] CHERN S S. *Deformation of surfaces preserving principal curvature* [J]. Differential Geometry and Complex Analysis, Springer Verlag, Berlin, 1985, 155—163.
- [4] CHEN Xiu-xiong, PENG Chia-kuei. *Deformation of surfaces preserving principal Curvature* [J]. Lecture Notes in Math., Springer Verlag, Berlin, 1989, 1369: 63—70.
- [5] COLARES A G, KENMOTSU K. *Isometric deformation of surfaces in R^3 preserving the mean curvature function* [J]. Pacific J. Math., 1989, 136: 71—80.
- [6] O'Neill B. *Semi-Riemannian Geometry* [M]. Academic Press. New York, 1983.

Deformation Preserving Principal Curvature of Surfaces in R_1^3

WANG Xiao-ping¹, ZHOU Ru-rong¹, YE Zheng-lin²

(1. Research Center of CAD/CAM Engineering, Nanjing Univ. of Aeronautics and Astronautics, Jiangsu 210016, China;
2. Dept. of Math. & Info. Sci., Northwestern Polytechnical Univ., Xi'an 710072, China)

Abstract: In this paper, we mainly study the isometric deformation preserving principal curvature of surfaces in Minkowski space R_1^3 . By generalizing some concepts from R^3 to R_1^3 , we find these conclusions drawn by O. Bonnet or S. S. Chern are still hold in R_1^3 . Moreover, we research the new case that the gradient of mean curvature is null and get some meaningful results, of which main conclusion is that non-flat surfaces that can be isometrically deformed preserving the principal curvature is certainly not W -surface.

Key words: isometric deformation; mean curvature; W -surface