

文章编号: 1000-341X(2005)01-0139-05

文献标识码: A

矩阵的 Γ 逆

刘晓冀¹, 刘三阳²

(1. 广西民族大学计算机与信息学院, 广西 南宁 530006;
2. 西安电子科技大学应用数学系, 陕西 西安 710071)

摘要: 利用矩阵的广义奇异值分解, 给出了复数域上矩阵的 Γ 逆存在的充要条件及其表达式, 并讨论了 Γ 逆的唯一性.

关键词: 矩阵; Γ 逆; 广义奇异值分解.

MSC(2000): 15A09

中图分类: O153

1 引言及引理

文[1]提出了矩阵的 Γ 逆的概念, 对于约束线性方程组 $Ax = b, x \in S, A$ 关于 S 上正交射影子的 Γ 逆 A_P^+ 起着通常广义逆对于线性方程组所起的类似作用, 在文[1]的基础上, 文[2]研究了约束线性系统 $Ax + y = b, x \in L, y \in L^\perp$, 对于任意的 A, L , 用矩阵的 Γ 逆给出了其一般解, 当 $AP_L + P_{L^\perp}$ 可逆时, 这个解正好是 Bott-Duffin 解, 因而研究矩阵的 Γ 逆是非常有意义的. 但文[1]和文[2]尚未给出矩阵的 Γ 逆的表达式, 关于 Γ 逆的唯一性问题也未解决.

本文利用矩阵的广义奇异值分解, 给出了复数域上的矩阵存在 Γ 逆的充分必要条件及其表达式, 同时讨论了 Γ 逆的唯一性.

定义 1.1 设 $A \in C^{s \times n}, Q \in C^{m_1 \times s}, P \in C^{n \times m_2}$ 分别为复数域上的矩阵, 若有矩阵 $X \in C^{m_2 \times m_1}$ 使得

$$APXQA = A; \quad (1.1)$$

$$XQAPX = X; \quad (1.2)$$

$$(QAPX)^* = QAPX; \quad (1.3)$$

$$(XQAP)^* = XQAP, \quad (1.4)$$

则称 X 为 A 的关于 P, Q 的 Γ 逆, 记为 $A_{P,Q}^+$.

注 1. 当 P, Q 均为单位矩阵时, $A_{P,Q}^+$ 即为通常的 Moore-Penrose 逆.

注 2. 当 $P = Q^*$ 时, $A_{P,Q}^+$ 即为文[1,2]的 A_P^+ .

为证明我们的结果, 需要如下引理.

引理 1.2 (广义奇异值分解定理)^[8] 设 $A \in C^{s \times n}, Q \in C^{m_1 \times s}, P \in C^{n \times m_2}$ 分别为复数域上的矩阵, 则存在可逆矩阵 Y, Z 和酉矩阵 U, V 使得:

$$Q = UD_QY, A = Y^{-1}D_AZ, P = Z^{-1}D_PV^*; \quad (2.1)$$

收稿日期: 2002-03-04

基金项目: 国家自然科学基金 (69972036)

其中 D_Q, D_A, D_P 如下

$$D_Q = \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & 0 \\ \vdots & \vdots \\ r_1 & s - r_1 \end{pmatrix}_{m_1 - r_1}, \quad r_1 = \text{rank}(Q); \quad (2.2)$$

$$D_A = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & I & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}_{\begin{matrix} r_2^1 \\ r_2^2 \\ s - r_1 - r_2^2 \end{matrix}} \begin{pmatrix} r_2^1 \\ r_2^2 \\ s - r_1 - r_2^2 \end{pmatrix}, \quad r_2 = r_2^1 + r_2^2 = \text{rank}(A); \quad (2.3)$$

$$D_P^* = \begin{pmatrix} S_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & S_2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & S_3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}_{\begin{matrix} r_3^1 \\ r_3^2 - r_3^1 \\ r_3^2 \\ r_2^2 - r_3^2 \\ r_3^3 \\ n - r_2 - r_3^3 \end{matrix}} \begin{pmatrix} r_3^1 \\ r_3^2 \\ r_3^3 \\ m_2 - r_3 \end{pmatrix}, \quad r_3 = r_3^1 + r_3^2 + r_3^3 = \text{rank}(P), \quad (2.4)$$

其中 $S_i (i = 1, 2, 3)$ 为对角正定阵.

2 主要结果

首先容易验证如下的结果.

定理 2.1 设 $A \in C^{s \times n}, Q \in C^{m_1 \times s}, P \in C^{n \times m_2}$ 分别为复数域上的矩阵, 且有广义奇异值分解 (2.1-2.4), 则存在矩阵 $X \in C^{m_2 \times m_1}$ 满足方程组 (1.1-1.4) 当且仅当 $C = V^* X U$ 满足如下方程组

$$D_A D_P C D_Q D_A = D_A; \quad (3.1)$$

$$C D_Q D_A D_P C = C; \quad (3.2)$$

$$[C D_Q D_A D_P]^* = C D_Q D_A D_P; \quad (3.3)$$

$$[D_Q D_A D_P C]^* = D_Q D_A D_P C. \quad (3.4)$$

定理 2.2 设 $A \in C^{s \times n}, Q \in C^{m_1 \times s}, P \in C^{n \times m_2}$ 分别为复数域上的矩阵, 且有广义奇异值分解 (2.1-2.4), 则存在矩阵 $X \in C^{m_2 \times m_1}$ 满足方程组 (1.1-1.4) 当且仅当

$$r_2^1 = r_3^1, r_3^2 = 0, r_2^2 = 0$$

且 $C = V^* X U$ 具有如下形式:

$$C = \begin{pmatrix} S_1^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}_{\begin{matrix} r_3^1 \\ m_1 - r_3^1 \end{matrix}} \begin{pmatrix} r_3^1 \\ r_3^2 \\ r_3^3 \end{pmatrix}_{m_2 - r_3}.$$

证明 设

$$C = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} \\ C_{21} & C_{22} & C_{23} \\ C_{31} & C_{32} & C_{33} \\ C_{41} & C_{42} & C_{43} \end{pmatrix}_{\begin{matrix} r_3^1 \\ r_1 - r_3^1 \\ m_1 - r_1 \end{matrix}} \begin{pmatrix} r_3^1 \\ r_3^2 \\ r_3^3 \end{pmatrix}_{m_2 - r_3}.$$

将 D_A, D_Q, D_P 重新分划为

$$D_Q = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & I & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & I & 0 & 0 \\ r_3^1 & r_1 - r_3^1 & r_3^2 & r_2^2 - r_3^2 & s - r_1 - r_2^2 \end{pmatrix} \frac{r_3^1}{r_1 - r_3^1} m_1 - r_1$$

$$D_A = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & S' & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & I & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & I & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & I & 0 \\ r_3^1 & r_2^1 - r_3^1 & r_3^2 & r_2^2 - r_3^2 & r_3^3 & n - r_2 - r_3^2 \end{pmatrix} \frac{r_3^1}{r_1 - r_3^1} \frac{r_3^2}{r_2^2 - r_3^2},$$

其中 S' 是主对角线上的元素为 1 其余元素为 0 的矩阵;

$$D_P = \begin{pmatrix} S_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & S_2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & S_3 & 0 \\ r_3^1 & r_2^1 - r_3^1 & r_3^2 & m_2 - r_3 \end{pmatrix} \frac{r_3^1}{r_2^1 - r_3^1} \frac{r_3^2}{r_2^2 - r_3^2} \frac{r_3^3}{n - r_2 - r_3^2}.$$

由 $D_A D_P C D_Q D_A = D_A$, 得到

$$\begin{pmatrix} S_1 C_{11} & S_1 C_{12} S' & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ S_3 C_{31} & S_3 C_{32} S' & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & S' & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & I & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & I & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

因此

$$S_1 C_{11} = I, \quad S_1 C_{12} S' = 0, \quad C_{31} = 0, \quad C_{32} S' = 0.$$

此时必有 $r_2^1 = r_3^1, r_3^2 = 0, r_2^2 = 0$. 从而可重新设

$$C = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \\ C_{31} & C_{32} \\ r_3^1 & m_1 - r_3^1 \end{pmatrix} \frac{r_3^1}{r_3^2} \frac{r_3^3}{m_2 - r_3},$$

同时有

$$D_P = \begin{pmatrix} S_1 & 0 & 0 \\ 0 & S_3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ r_3^1 & r_3^2 & m_2 - r_3 \end{pmatrix} \frac{r_3^1}{r_3^2} n - r_3, \quad D_Q = \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \frac{r_3^1}{m_1 - r_3^1}, \quad D_A = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ r_3^1 & r_3^2 & n - r_2 - r_3^2 \end{pmatrix} \frac{r_3^1}{s - r_3^1}.$$

由 (3.1-3.4) 得到

$$\begin{pmatrix} S_1 C_{11} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow C_{11} = S_1^{-1},$$

$$\begin{pmatrix} C_{11} S_1 & 0 & 0 \\ C_{21} S_1 & 0 & 0 \\ C_{31} S_1 & 0 & 0 \end{pmatrix}^* = \begin{pmatrix} C_{11} S_1 & 0 & 0 \\ C_{21} S_1 & 0 & 0 \\ C_{31} S_1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow C_{21} = 0, C_{31} = 0,$$

$$\begin{pmatrix} S_1 C_{11} & S_1 C_{12} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^* = \begin{pmatrix} S_1 C_{11} & S_1 C_{12} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow C_{12} = 0,$$

$$\begin{pmatrix} C_{11} & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C_{11} & 0 \\ 0 & C_{22} \\ 0 & C_{32} \end{pmatrix} \Rightarrow C_{22} = 0, C_{32} = 0.$$

即有

$$C = \begin{pmatrix} S_1^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \frac{r_3^1}{r_3^3} m_2 - r_3^1.$$

反之，我们可直接验证 C 满足 (3.1–3.4)，由定理 2.1 即可得证。

推论 2.3 若 $A_{P,Q}^+$ 存在，则必唯一。

证明 由定理 2.2，只须证明 $A_{P,Q}^+$ 与 A 的广义奇异值分解无关即可。

事实上，设

$$Q = UD_QY, \quad D_A = Y^{-1}D_AZ, \quad D_P = Z^{-1}D_PV^*$$

$$Q = U_1D_QY_1, \quad D_A = Y_1^{-1}D_AZ_1, \quad D_P = Z_1^{-1}D_PV_1^*$$

均为 A 的广义奇异值分解，则有

$$UD_QY = U_1D_QY_1, \quad (4.1)$$

$$Y^{-1}D_AZ = Y_1^{-1}D_AZ_1, \quad (4.2)$$

$$Z^{-1}D_PV^* = Z_1^{-1}D_PV_1^*. \quad (4.3)$$

令

$$U' = U_1^*U = \begin{pmatrix} U_{11} & U_{12} \\ U_{21} & U_{22} \end{pmatrix}, \quad Y' = Y_1Y^{-1} = \begin{pmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{pmatrix},$$

$$Z' = Z_1Z^{-1} = \begin{pmatrix} Z_{11} & Z_{12} & Z_{13} \\ Z_{21} & Z_{22} & Z_{23} \\ Z_{31} & Z_{32} & Z_{33} \end{pmatrix}, \quad V' = V_1^*V = \begin{pmatrix} V_{11} & V_{12} & V_{13} \\ V_{21} & V_{22} & V_{23} \\ V_{31} & V_{32} & V_{33} \end{pmatrix}.$$

由 (4.1–4.3) 和定理 2.2，并注意到 U', V' 为酉矩阵，则有

$$U' = \begin{pmatrix} U_{11} & 0 \\ 0 & U_{22} \end{pmatrix}, \quad U_{11} = Y_{11}, \quad V' = \begin{pmatrix} V_{11} & 0 & 0 \\ 0 & V_{22} & 0 \\ 0 & 0 & V_{33} \end{pmatrix}, \quad S_1V_{11} = Z_{11}S_1, \quad Y_{11} = Z_{11}.$$

因此

$$V'C = \begin{pmatrix} Y_{11}S_1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = CU'.$$

由于文 [5,6,7] 已给出了广义奇异值分解的算法，而我们的结果提供了判别矩阵 Γ 逆存在的一种较为简便的方法，因而可减少文 [1,2] 的计算量和复杂度。

参考文献：

- [1] 江声远. 矩阵的 Γ 逆与约束线性方程组 [J]. 曲阜师范大学学报, 1988, 3: 50–55.
 JIANG Sheng-yuan. The Γ -inverse of matrices and constrained linear equation [J]. Journal of Qufu Normal University, 1988, 3: 50–55. (in Chinese)

- [2] 江声远. 矩阵的 Γ 逆在一类约束线性系统中的应用 [J]. 数学研究与评论, 1994, 14: 277-284.
JIANG Sheng-yuan. An application of Γ -inverse of matrices to a class of constrained system [J]. J. Math. Res. Exposition, 1994, 14: 277-284. (in Chinese)
- [3] DARNES W E. On the Γ -rings of Nobusawa [J]. Pacific. J. Math., 1966, 18: 411-412.
- [4] RAO C R, MITRA S K. Generalized Inverse of Matrices and Its Applications [M]. Wiley, New York, 1971.
- [5] MOOR B D E. On the structure of the generalized singular value and QR decomposition [J]. SIAM. J. Matrix Anal. Appl., 1994, 15: 347-358 .
- [6] MOOR B D E, GOLUB G H. The restricted singular value decomposition: properties and applications [J]. SIAM. J. Matrix Anal. Appl., 1991, 12: 401-425.
- [7] MOOR B D E, DOOREN P V. Generalizations singular value and QR decomposition [J]. SIAM. J. Matrix Anal. Appl., 1992, 13: 993-1014.
- [8] WEI Mu-sheng, ZHANG Bi-rong. Structures and uniqueness conditions of MK-weighted Pseudoinverse [J]. BIT, 1994, 34: 437-450.
- [9] 魏木生, 陈果良. 加权广义逆, 加权最小二乘和约束最小二乘问题 [J]. 计算数学, 1995, 2: 196-209.
WEI Mu-sheng, CHEN Guo-liang. Weighted generalized inverse, weighted and constrained least squares problem [J]. Mathematica Numerica Sinica, 1995, 2: 196-209.

On Γ -Inverse of Matrices

LIU Xiao-ji¹, LIU San-yang²

(1. College of Computer and Informations Science, Guangxi University for Nationalities,

Nanning 530006, China;

2. Dept. Appl. Math., Xidian University, Xi'an 710071, China)

Abstract: A sufficient and necessary condition for the existence of the Γ -inverse of a matrix and its expression are given by using the generalized singular value decomposition, and the uniqueness of the Γ -inverse is also discussed.

Key words: matrices; Γ -inverse; generalized singular value decomposition.